





**CINVESTAV-IPN**

Biblioteca de Ingeniería Eléctrica



FS0000093E

**CENTRO DE INVESTIGACION Y DE  
ESTUDIOS AVANZADOS DEL  
I. P. N.  
BIBLIOTECA  
INGENIERIA ELECTRICA**

130

CENTRO DE INVESTIGACION Y DE ESTUDIOS AVANZADOS  
DEL  
INSTITUTO POLITECNICO NACIONAL

DEPARTAMENTO DE INGENIERIA ELECTRICA  
SECCION DE COMPUTACION

"SISTEMA SUPERVISOR DE PROCESOS EN  
UNA COMPUTADORA PERSONAL"

Tesis que presenta el Ing. Felipe Verdalet Guzmán para obtener el grado de MAESTRO EN CIENCIAS en la especialidad de INGENIERIA ELECTRICA. Trabajo dirigido por el Dr. Renato Barrera Rivera.

CENTRO DE INVESTIGACION Y DE  
ESTUDIOS AVANZADOS DEL  
I. P. N.  
BIBLIOTECA  
INGENIERIA ELECTRICA

Becario del COSNET

Mexico, D.F., Septiembre de 1987.

XM

|         |          |
|---------|----------|
| CLASIF. | 87.19    |
| ACCION  | BL 10813 |
| FECHA   | 28-IV-82 |
| PROCED. | Bon.     |
|         | \$       |

Deseo expresar mi agradecimiento a las siguientes personas e instituciones:

Consejo del Sistema Nacional de Educación Tecnológica.

Centro de Investigación y de Estudios Avanzados Del Instituto Politécnico Nacional.

Dr Renato Barrera Rivera, por la acertada dirección de esta tesis.

Dr. Manuel Guzmán Rentería y Dr. Armando Maldonado Talamantes, pues sus comentarios y sugerencias fueron muy oportunos y constructivos.

Oscar Nava García y Ana Emilia Verdalet de Nava, por la gran ayuda que me han prestado.

CENTRO DE INVESTIGACION Y DE  
ESTUDIOS AVANZADOS DEL  
I. P. N.  
BIBLIOTECA  
INGENIERIA ELECTRICA

Dedico el presente trabajo a:

mis padres:

Eliezer Verdalet López y Emiliana Guzmán de Verdalet, gracias a sus consejos y apoyo he podido siempre salir adelante.

mis hermanos:

Elie  
Eliezer  
Ana Emilia  
Íñigo  
Manolo  
Ma. Saadia  
Cuauhtemoc  
Eugenio

La meta que cada uno de nosotros logra es un triunfo de todos.

mi esposa:

Raquel

en verdad que ha sido difícil el tener por compañero a un estudiante, y aun así apoyarme siempre.

mis hijos:

Felipe y Valeria Raquel

han sido mi mayor estímulo para salir adelante.

CENTRO DE INVESTIGACION Y DE  
ESTUDIOS AVANZADOS DEL  
I. P. N.  
BIBLIOTECA  
INGENIERIA ELECTRICA

## CONTENIDO

|            |   |    |
|------------|---|----|
| CAPITULO 1 | INTRODUCCION .....  | 1  |
| 1.1        | Definición de Supervisor de Procesos .....  | 1  |
| 1.2        | Objetivo .....  | 2  |
| 1.3        | El Supervisor y su Medio Ambiente de Prueba ....  | 3  |
| 1.4        | Descripción del Sistema Desarrollado .....  | 5  |
| CAPITULO 2 | NUCLEO DE CONCURRENCIA .....  | 6  |
| 2.1        | Procesos .....  | 6  |
| 2.2        | Comunicación y Sincronización .....   | 6  |
| 2.3        | Corrutinas .....  | 7  |
| 2.4        | Instrumentación del Nucleo de Concurrencia .....  | 8  |
| CAPITULO 3 | MANEJADORES DE INTERRUPCIONES .....   | 12 |
| 3.1        | Multiprocesamiento .....  | 12 |
| 3.2        | Mecanismo de Interrupción en la PC .....  | 12 |
| 3.3        | Controlador de Interrupciones .....   | 14 |
| 3.4        | Esquema de los Manejadores de Interrupción .....  | 14 |
| CAPITULO 4 | DISEÑO DEL SUPERVISOR .....   | 16 |
| 4.1        | Modelo Conceptual del Sistema .....   | 16 |
| 4.2        | Procesos que componen el Sistema .....  | 18 |
| 4.3        | Despachador de Procesos .....   | 20 |
| 4.4        | Amortiguador General .....  | 21 |
| 4.5        | Manejadores de Interrupciones .....   | 22 |
| 4.5.1      | Manejador del Teclado .....   | 22 |
| 4.5.2      | Manejador del Puerto .....  | 23 |
| 4.5.3      | Manejador del Reloj .....   | 25 |
| 4.6        | Procesos creados con el Nucleo de Concurrencia ..                                       | 26 |
| 4.6.1      | Proceso Maestro .....   | 26 |
| 4.6.2      | Proceso MenuPri .....   | 27 |
| 4.6.2.1    | Tipos de Mensajes .....   | 28 |
| 4.6.3      | Proceso VerificaRespPC .....  | 30 |
| 4.6.4      | Proceso InterpretaMensajePC .....   | 31 |
| 4.7        | Flujo de Datos del Procesador de Comunicaciones<br>al Proceso InterpretaMensajePC ..... | 33 |
| 4.8        | Ejemplo para el Sistema Supervisor .....  | 34 |
| CAPITULO 5 | CONCLUSIONES .....  | 36 |
| CAPITULO 6 | REFERENCIAS .....   | 37 |
| APENDICE A | Modula - 2 .....  | 38 |
| APENDICE B | Listados fuente .....   | 40 |

CENTRO DE INVESTIGACION Y DE  
ESTUDIOS AVANZADOS DEL

I. P. N.

BIBLIOTECA  
INGENIERIA ELECTRICA



INTRODUCCION.

1.1 .- Definición de Supervisor de Procesos

Un sistema supervisor se encarga de llevar un seguimiento a ciertas variables generadas en algún proceso.

Como resultado de este seguimiento es posible llevar a cabo diferentes acciones, por ejemplo:

- Llevar un historial del comportamiento de cada variable.
- Alertar al operador del sistema por medio de una alarma cuando una variable se salga del rango especificado para esta.
- Enviar los valores de las variables a un modulo de control, el cual se encarga de realizar los ajustes necesarios para el buen funcionamiento del proceso supervizado.

Como proceso se entiende a un conjunto de acciones interrelacionadas y organizadas para originar cambios en un sistema.

Un ejemplo de un proceso se muestra en la fig. 1.1: en ella se representa un sistema de generación de vapor compuesto por la fuente de calor, la tubería que transporta el agua y la tubería que transporta el vapor; como resultado de la aplicación de el calor sobre la tubería que trasporta el agua se genera vapor.

En este proceso las variables que nos interesan supervisar son principalmente la presión en la tubería y la temperatura. La lectura de estas variables se realiza a través de Sensores(instrumentos que permiten medir la temperatura, presión, flujo, etc.) e Interruptores(instrumentos que solo reportan dos estados, encendido ó apagado)

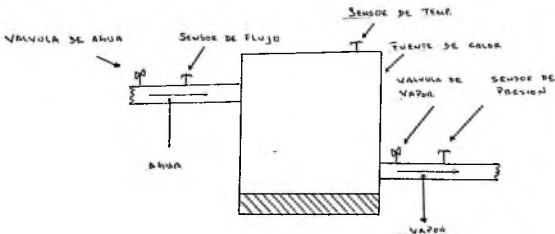


Fig. 1.1 PROCESO DE GENERACION DE VAPOR

En la fig. 1.2 se muestra un diagrama a bloques de un sistema supervisor. En este diagrama el ambiente de el sistema supervisor esta formado por el sistema bajo supervisión y el operador de el sistema. El ambiente (como ambiente entendemos todo aquello que afecta ó es afectado por el sistema) interactúa con el sistema de control a través de la frontera , que se compone de las alarmas, la consola, la impresora y los sensores [Gerez 84].

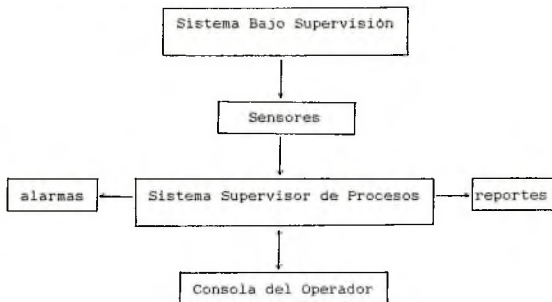


Fig. 1.2 DIAGRAMA DE BLOQUES DE UN SISTEMA SUPERVISOR

#### 1.2.- Objetivo:

Se trata de diseñar y programar un Sistema Supervisor de Procesos con las siguientes características:

- Se instrumentará en una microcomputadora P.C. tipo XT, ST ó AT.
- Debe tener capacidad para supervisar variables de tipo digital.
- Debe ser posible añadir al sistema módulos para supervisar variables de tipo analogico, asi como módulos de Control.
- Los resultados de la supervisión se mostrarán al operador por pantalla.
- Se intrumentarán un conjunto de procedimientos para el manejo de procesos concurrentes mediante el uso de Señales. A este conjunto de procedimientos le llamaremos "Kernel" ó "Nucleo de Concurrencia".
- Se utilizara el lenguaje Modula-2 para la programación del

sistema.

### 1.3 EL Supervisor y su Medio Ambiente de Prueba

En la fig. 1.3 se muestra el esquema que se utilizara para probar el sistema diseñado. Se ha elegido la red de recolección y transmisión de datos construida en el Depto. de Ingeniería Electrica/ Sección Comunicaciones con las siguientes características:

- Cuatro ramas multi-punto cada una con capacidad de hasta 128 Unidades de Terminales Remotas(UTR's).

- Un Procesador de Comunicaciones (PC) que maneja estas cuatro ramas multi-punto.

- El Procesador de Comunicaciones tiene un puerto serie para comunicarse por linea directa con el computador donde se encuentra residente el Sistema Supervisor.

- La comunicación entre UTR's y PC es via cable telefonico y con un modem(instrumento que se utiliza para establecer la comunicación entre dispositivos a través de lineas analogicas) por cada UTR y PC.

- La velocidad de transmisión entre PC y Supervisor es de 9600 bps.

- La velocidad de transmisión entre UTR's y PC es de 1200 bps.

- El protocolo para transferencia de información entre UTR's y PC y entre PC y Supervisor se encuentra programado en EPROM.

La configuración usada con el Sistema Supervisor de Procesos fue la siguiente:

- Dos UTR's

- Un Procesador de Comunicaciones.

Cada UTR tiene las siguientes funciones:

- Establecer la comunicación a través de la linea multi-punto con el PC.

- Adquirir los datos tanto analógicos como digitales de los puntos de monitoreo que tenga asignados e introducirlos en la base de datos que se encuentra en la memoria primaria. Esta base de datos se mantendra actualizada con los valores mas recientes.

- Controlar los puntos(sensores ó interruptores) que se le

asignen. La información necesaria para realizar esto, se encuentra en la base de datos en la memoria primaria. Esta base de datos se accesa cuando se detecta un mensaje control para la UTR en cuestión.

El Procesador de Comunicaciones tiene las siguientes funciones asignadas:

- Controlar todos los canales asignados al procesador en cuanto al poleo.

- Comunicarse con el Sistema Supervisor por la línea directa.

- Con base en los procesos de comunicación con las remotas deberá mantener una base de datos en memoria primaria, misma que será accesada cuando así se requiera por el Supervisor de Procesos.

El esquema general del Sistema Supervisor es del tipo maestro-esclavo es decir el Procesador de Comunicaciones se limita a responder las preguntas realizadas por el Supervisor de Procesos.

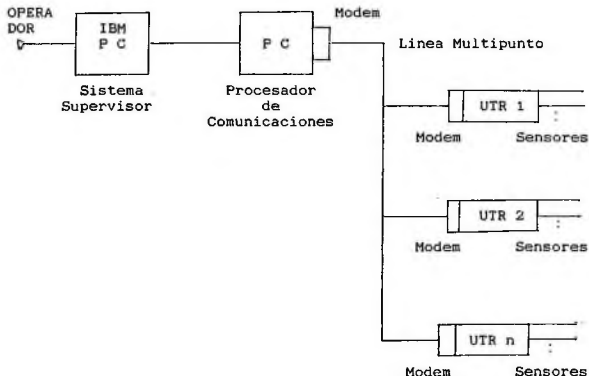


Fig. 1.3 SISTEMA SUPERVISOR Y SU MEDIO AMBIENTE

#### 1.4 Descripción del Sistema Desarrollado

El trabajo consistió en los siguientes puntos:

- Desarrollar un sistema capaz de efectuar una supervisión sobre variables ya sea analógicas o digitales, las cuales serán recibidas a través de el puerto serie RS-232 primario de la P.C.

- Mostrar los resultados de la evaluación de la supervisión por pantalla.

- Utilizar el concepto de mensajes para la interacción Operador - Supervisor - Proceso. Esto es que el operador puede indicar al supervisor lo que debe ser monitoreado mediante mensajes.

El patrón de mensajes es el siguiente:

- El supervisor envía un mensaje al procesador de comunicaciones para pedir la información solicitada por el operador del sistema.

- El procesador de comunicaciones contesta a la pregunta del supervisor.

- El Supervisor recibe la respuesta, la analiza y muestra el resultado del análisis al operador por medio del video de la consola.

- En caso de ser necesario se activa un mensaje de alarma, el cual se muestra al operador a través del video.

Dado que un supervisor necesita tener características de tiempo real, es necesario instrumentar el sistema con base en procesos concurrentes y control directo de dispositivos claves. Para lograr esto se utiliza el sistema de interrupciones proporcionado por la microcomputadora.

En capítulos posteriores hablaremos de como se manejó cada uno de estos puntos.

## NUCLEO DE CONCURRENCIA

En este capítulo se introducen conceptos de multiprogramación, así como la definición de las primitivas usadas por el núcleo de concurrencia utilizado en el sistema. Algunos conceptos de Modula-2 se encuentran en el apéndice A.

### 2.1 Procesos

Un programa secuencial especifica la ejecución secuencial de una lista de instrucciones; a esta ejecución se le llama proceso. Un programa concurrente especifica uno o más subprogramas secuenciales que pueden ser ejecutados simultáneamente como procesos paralelos.

En lo que resta del trabajo, el significado del término proceso se refiere a la definición que se acaba de establecer, la cual corresponde a un proceso en el contexto de programación.

Un programa concurrente puede ser ejecutado ya sea permitiendo a los procesos compartir uno (o varios) procesadores ó corriendo cada proceso en su propio procesador. La primera forma es conocida como multiprogramación; ésta es soportada por un "kernel" del sistema operativo [Dijkstra 68] que alterna los procesos en el procesador o procesadores. La segunda forma es conocida como multiprocesamiento si los procesadores comparten una memoria común, ó como procesamiento distribuido si los procesadores están conectados por medio de una red [Andrews 83].

### 2.2 Comunicación y Sincronización

Para que procesos concurrentes se ayuden entre sí debe existir comunicación y sincronización entre ellos.

La comunicación permite que la ejecución de un proceso influya en la forma que otro se ejecute. La comunicación entre procesos se basa ya sea en el uso de variables compartidas (variables que pueden ser referenciadas por más de un proceso) ó en el pase de mensajes.

Cuando se comunican procesos es necesaria la sincronización entre los mismos, debido a que para comunicar un proceso éste debe ejecutar alguna acción que los otros detecten. Esta acción puede ser cambiar el valor de una variable ó enviar un mensaje.

Esto sólo funciona si los eventos 'ejecuta acción' y 'detecta acción' suceden en ese orden. Así pues la sincronización puede verse como un conjunto de restricciones en el ordenamiento de los eventos.

Los mecanismos de sincronización controlan la interferencia en dos caminos:

- Primero: Se puede retardar la ejecución de un proceso hasta que una condición dada sea cierta, y de esta manera se asegura que la precondition de la subsecuente instrucción sea cierta.

- Segundo: Se puede usar un mecanismo de sincronización para asegurar que un conjunto de instrucciones se ejecute de forma indivisible "atómica" ( i.e. una vez que se haya comenzado a ejecutar las instrucciones, no se interrumpa hasta que termine su ejecución).

La atomicidad de un bloque de instrucciones elimina la posibilidad de que instrucciones de otros procesos interfieran con sus aserciones.

Cuando deseamos expresar una computación concurrente hay tres preguntas basicas que se deben contestar:

- Como especificamos la ejecución concurrente ?
- Que forma de comunicacióusamos entre los procesos?
- Que mecanismo de sincronización usamos?

Los mecanismos de sincronización pueden ser tales como el ordenamiento de eventos ó el control de interferencias[Andrews 83]

### 2.3 Corrutinas

Las corrutinas son utilizadas para lograr la concurrencia en este sistema. Debido a que éstas se contemplan en la definición del lenguaje Modula-2, las veremos con detalle.

Definimos corrutina como una serie de instrucciones, las cuales se ejecutan en forma secuencial y que tienen asignadas un área de memoria en donde se guarda el contexto de las mismas. Se entiende como contexto de una corrutina a la información necesaria para que en un momento dado se continúe la ejecución de las instrucciones de ella como si jamás hubiera sido interrumpida.

En contraste con la relación asimétrica de una rutina principal y una subrutina, existe simetría completa entre varias corrutinas que se llaman mutuamente[Knuth 73].

Mientras que una subrutina se ejecuta desde el principio cada vez que se invoca, una corrutina se ejecuta a partir de la instrucción en que se encontraba al ser abandonada, y no necesariamente regresa a la corrutina que la invocó. Por ejemplo:

| tiempo | Corrutina A   | Corrutina B    | Corrutina C   |
|--------|---------------|----------------|---------------|
|        | instrucción 1 |                |               |
|        | instrucción 2 |                |               |
|        | Transfer(A,B) | -              |               |
|        |               | instrucción 1  |               |
|        |               | instrucción 2  |               |
|        |               | Transfer(B,A); |               |
|        | instrucción 4 |                |               |
|        | instrucción 5 |                |               |
|        | Transfer(A,C) |                |               |
|        |               |                | instrucción 1 |
|        |               |                | instrucción 2 |
|        |               |                | "             |

En este caso suponiendo que se inicia ejecutando la corrutina A, al momento que se ejecuta la instrucción Transfer(A,B) se realiza un cambio de contexto. Es decir se guardan los valores de las variables locales, el contenido de los registros, el apuntador de pila y el apuntador de instrucciones. Se pasa el control del procesador a la corrutina B. Cuando se esta en B, y se ejecuta la instrucción Transfer(B,A) se realiza lo mismo, se asigna el procesador a la corrutina A. Una corrutina conserva el procesador a menos que se ejecute una instrucción Transfer.

#### 2.4 instrumentación del Núcleo de Concurrencia.

El núcleo de concurrencia usado en este sistema es el definido en el módulo procesos recomendado por Wirth [Wirth, 1982]. Este núcleo tiene la ventaja de ofrecer las funciones necesarias para la multiprogramación en un alto nivel de abstracción. Prácticamente sin necesidad de construcciones adicionales del lenguaje.

En el núcleo se definen los siguientes procedimientos: StartProcess, SEND, WAIT, Awaited, Init.

```
StartProcess(P:PROC;n:CARDINAL);
(* comienza un proceso concurrente con el programa P y un
espacio de trabajo de tamaño n, PROC es un tipo estandar
definido como PROC = PROCEDURE *)
```

```
SEND(VAR s : SIGNAL);
(* un proceso que esta esperando por s es resumido *)
```

```
WAIT( VAR s:SIGNAL);
(* espera hasta que algun otro proceso envíe s *)
```

```
Awaited(s:SIGNAL):BOOLEAN
(* Awaited(s) = " al menos un proceso esta esperando por s"
*)
```



```
Init(VAR s:SIGNAL);  
(* inicializa una variable tipo signal *)
```

Veamos cada uno de estos procedimientos en detalle.

Un llamado a StartProcess(P,n) comienza la ejecución de un proceso, expresado por un procedimiento P. Cada proceso necesita un cierto espacio de trabajo en la memoria para guardar sus variables de trabajo. El espacio de trabajo en terminos de palabras esta dado por un entero "n"; este espacio se escoge dependiendo del numero de variables locales y llamadas locales usadas en este proceso.

Un valor aproximado de "n" se calcula a partir de la suma de los tamaños de los parametros de los procedimientos con los requerimientos de memoria de los objetos declarados como locales, y con los tamaños del area de trabajo necesarios para cualquier procedimiento declarado internamente. Una aproximación de los tamaños de memoria para las diferentes variables y constantes es usar cuatro palabras para cada constante, variable, elemento de arreglo, campo y apuntador en el procedimiento. Tambien existe un requerimiento de memoria extra el cual se define por la versión del lenguaje usado. Por ejemplo en la versión de Modula-2 de Logitech se necesitan 400 bytes de "overhead".

Al momento de inicializar el módulo procesos, el programa principal se considera como un proceso mas de tal modo que cuando llamamos al procedimiento "StartProcess" realizamos un cambio de contexto del proceso actual al proceso que se acaba de definir y se comienza a ejecutar este.

La comunicación entre procesos se puede realizar en dos formas distintas: Por medio de variables compartidas ó a través de señales.

Las variables comunes son usadas para transferir datos entre procesos, y resolver el problema de lograr una cooperación armoniosa. Ningun proceso deberá tener acceso a variables comunes mientras otro proceso esté realizando alguna acción critica sobre estas. Una solución razonable es la de encapsular las variables comunes en un módulo, lo cual garantice la exclusión mutua entre procesos. Tal módulo que mas tarde sera discutido es llamado "Monitor".

Las señales exportadas como tipos de datos de el Módulo Procesos no llevan datos por si mismas, pero sirven para sincronizar procesos.

Solo dos operaciones son aplicables a las señales aparte de la inicialización de estas: el envio de una señal de un proceso a otro, ó la espera por un proceso de una señal enviada por un segundo.

Todas las señales denotan una cierta condición o estado entre las variables de los programas, y enviar una señal deberá

implicar que esta condición ha sido cumplida. Un proceso que recibe por una señal esperada puede entonces asumir que esta condición ha sido cumplida y continuar su trabajo.

El envío de una señal reactiva a lo sumo un proceso. El envío de una señal que nadie espera se considera una acción nula.

En este sistema solo se realiza un cambio de contexto cuando se efectua una operación WAIT o SEND.

Un monitor es un módulo el cual garantiza la exclusión mutua entre procesos y por tanto puede garantizar la integridad de sus datos locales.

A continuación se verán los procesos TRANSFER y NEWPROCESS:

```
PROCEDURE TRANSFER(VAR fuente,destino:PROCESS);
```

El llamado a este procedimiento causa que el proceso que se esta ejecutando sea suspendido ( en el orden adecuado para ser reanudado mas tarde en la siguiente instrucción después del transfer ) y el proceso se reanuda en el punto en que estaba suspendido.

Para crear una corrutina se llama a el procedimiento NEWPROCESS.

```
PROCEDURE NEWPROCESS(P:PROC;A:ADDRESS;n:CARDINAL;VAR new:PROCESS)
```

Aquí "P" denota al procedimiento sin parámetros que constituye el programa de la última corrutina creada. "A" es la dirección del espacio de trabajo necesario para contener las variables locales de la corrutina y para almacenar el estado de la corrutina mientras esta se encuentra suspendida y "n" denota el tamaño de este espacio de trabajo en unidades de memoria. La corrutina se llama a través la variable "new". Una corrutina inicia su ejecución como resultado de un "Transfer" y termina la misma como resultado de otro.

Cuando un proceso es comenzado con un llamado a StartProcess(P,n), un descriptor y un espacio de trabajo para su corrutina asociada con creados.

El siguiente tipo define al descriptor de procesos.

```
TYPE SIGNAL = POINTER TO ProcessDescriptor;
ProcessDescriptor =
RECORD
    next : SIGNAL; (* anillo *)
    queue: SIGNAL; (* cola de procesos en espera *)
    cor : PROCESS; (* corrutina *)
    ready: BOOLEAN; (* indica si el proceso esta listo o
no para su ejecución *)
END;
```

El descriptor es insertado en una lista circular, la cual contiene descriptores de todos los procesos creados. Cualquier proceso puede ser alcanzado avanzando a través del anillo. El proceso sucesor es denotado por el campo next del descriptor.

Dado que el número de esos procesos es desconocido, una solución es organizar estos como una lista encadenada. De aquí que una variable "signal" representa la cabeza de lista, y todos los descriptores de procesos contienen un campo encadenando al siguiente proceso esperando por la misma señal. este valor es NIL si no existe ningún proceso.

De la descripción anterior, las funciones de los procedimientos WAIT y SEND son obvias: SEND(s) saca el primer elemento de la lista "s" y transfiere el control de el proceso que la envia a este proceso. WAIT(s) añade el proceso que lo llama al final de la lista "s".

Esto asegura que todos los procesos seran atendidos de acuerdo con el orden en que lleguen, siguiendo una politica de "el primero en llegar es el primero en salir". En principio cualquier proceso que no este esperando por alguna condición puede ser reanudado, esto se determina siguiendo el anillo desde el proceso actual hasta encontrar uno que tenga un valor cierto en el campo "ready".

## CAPITULO 3

### MANEJADORES DE INTERRUPCIONES

#### 3.1 Multiprocesamiento

Manejador de Interrupciones es el nombre que se da a un proceso encargado de dar servicio a una interrupción determinada, ya sea generada por Software o por Hardware.

Dado que la arquitectura de la IBM PC es tal que los periféricos tienen sus propios procesadores, es posible tener una auténtica concurrencia en nuestro sistema. Para obtener una auténtica concurrencia se asigna un proceso a cada procesador de E/S, el cual realice las acciones adecuadas para tratar la interrupción en cuestión. Esta forma de programar es conocida como multiprocesamiento dado que todos los procesos comparten una memoria común.

Para satisfacer los objetivos de la tesis solo fue necesario instrumentar los siguientes tres manejadores de interrupciones.

- Reloj
- Teclado
- Puerto serie primario

Al reloj le corresponde el procesador 8253

Al teclado el 8048

Al puerto el 8250

#### 3.2 Mecanismo de interrupción en la PC

El procesador 8086/8088 puede reconocer hasta 256 tipos de interrupciones, cada interrupción se especifica por un número de tipo el cual va desde 0 hasta 255.

Una tabla de vectores de interrupción que contiene hasta 256 vectores de estos es usada por el 8086/8088 para encontrar la dirección de la rutina que da servicio a la interrupción ocurrida.

Cada vector de interrupción es un apuntador de dos palabras el cual contiene el OFFSET y SEGMENTO de la dirección de la rutina de servicio a la interrupción(RSI).

La fig.3.1 muestra esta tabla

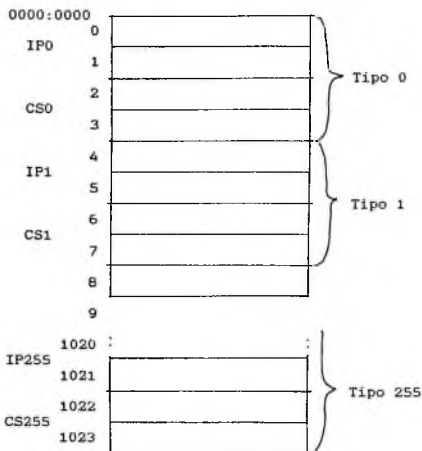


Fig. 3.1 TABLA DE VECTORES DE INTERRUPCION

La tabla comienza en la dirección 0000:0000 y tiene 1K de tamaño(256 vectores, cuatro bytes por vector).

Cuando una interrupción ocurre, el contenido actual del segmento de código (SC), del apuntador de instrucciones (AP) y de la palabra de banderas son metidos en el Stack( en ese orden). Después el AP y el SC se cargan tomados de la tabla de vectores de interrupción, y la bandera de interrupciones(BI) y el TF(trap-single step-flag) son limpiados.

Las interrupciones externas pueden ser habilitadas en la RSI con la instrucción STI(set interrupt enable flag). La RSI no deberá cambiar ningún registro. Si lo hace el programa interrumpido resultara con errores. Al fin de la RSI, la instrucción IRET restablece la palabra de banderas. IP y CS del Stack [Royer 87].

### 3.3 Controlador de Interrupciones

Entre el periférico y el 8086/8088 se encuentra el procesador 8259-A, el cual es el controlador de interrupciones. Entre las funciones que tiene están las siguientes:

- Establecer un mecanismo de prioridades para las interrupciones
- Habilitar o deshabilitar interrupciones
- Resolver conflictos sobre que interrupción pasar al procesador 8086/8088.

### 3.4 Esquema de los Manejadores de Interrupciones

Los manejadores de interrupción usados en este sistema se introducen en el vector de interrupciones como rutina de servicio, estas rutinas no generan cambio de contexto con cada interrupción.

El esquema general de un manejador de interrupciones usado en este trabajo es el dado por el módulo "InterruptHandler", cuyo pseudo-código se lista a continuación.

```
IMPLEMENTATION MODULE INTERRUPTHANDLER;
  CONST
    No del vector de interrupciones

PROCEDURE DeviceDriver;
BEGIN
  Guardar registros
  habilitar interrupciones

  Cuerpo del proceso

  Enviar fin de atención a la interrupción al Procesador
  8259-A
  Restablecer registros
  Actualizar BP
  Ejecutar IRET
END DeviceDriver;

PROCEDURE ComienzaDriver;
BEGIN
  Guardar valor del vector de interrupción a usar
  Guardar estado de la unidad a usar
  Meter la dirección del la rutina de servicio en el vector
  de interrupciones adecuado
  Habilitar interrupciones del dispositivo a usar
END ComienzaDriver;

PROCEDURE ParaDriver;
BEGIN
  Restablecer direccion original del vector de interrupción
  usado.
  Restablecer estado del dispositivo usado(interrupciones
  habilitadas o interrupciones deshabilitadas)
```

```
END ParaDriver;

PROCEDURE InitDriver;
BEGIN
  Inicializa parámetros para el manejador de dispositivos si
  esto es necesario.
END InitDriver;

BEGIN

END INTERRUPTHANDLER.
```

De este pseudo-código podemos apreciar los siguientes cuatro puntos:

- Es muy fácil cambiar o añadir un manejador de interrupciones, debido a la modularidad con que están organizados.

- Dado que solo se exportan los Procedimientos para instalar y para desinstalar un manejador, es fácil emplearlos sin preocuparse por detalles de instrumentación.

- En estos módulos la comunicación se logra a través de variables globales.

- La exclusión mutua de estas variables se logra habilitando o deshabilitando las interrupciones adecuadas.

## CAPITULO 4

### DISEÑO DEL SISTEMA

#### 4.1 Modelo Conceptual del Sistema

El modelo conceptual del sistema se presenta en la Fig. 4.1. Este modelo se divide en capas, las cuales se clasifican de acuerdo a los servicios que proveen. La interfaz entre los límites de cada capa es fija (i.e. buffers en donde se deben depositar datos) y, por tanto, es posible modificar la forma de operar o los elementos que componen cada una.

El modelo presenta cuatro capas:

- Capa de adquisición de datos
- Capa de comunicaciones
- Capa de captura de datos
- Capa de aplicaciones

Cada una de estas capas provee un servicio a una capa superior. Esta forma de ver al sistema facilita el crecimiento del mismo de acuerdo a las necesidades del usuario.

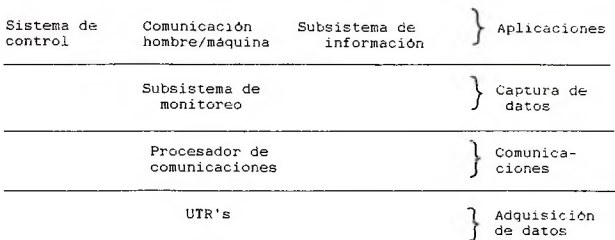


Fig. 4.1 MODELO CONCEPTUAL BASADO EN CUATRO CAPAS DEL SISTEMA



#### Capa de adquisición de datos:

Tiene como objetivo el recolectar los datos de los puntos de monitoreo, así como el control de los mismos. Como servicio, la capa superior recibe las lecturas tomadas en esta capa.

#### Capa de comunicaciones:

Evita un trabajo significativo al computador donde reside el sistema supervisor, pues realiza todo la tarea de verificación de errores y centraliza la información proveniente de la capa anterior. La presente capa se compone de un procesador de comunicaciones y del protocolo que usa para acceder a la capa inferior. El servicio que presta esta capa es mantener información actualizada de los puntos de monitoreo, y entregarla a la capa superior cada vez que se lo solicite.

#### Capa de captura de datos:

Se encarga de establecer la comunicación entre el computador maestro y el procesador de comunicaciones. La componen los procesos y manejadores de interrupción que tienen que ver con el puerto de comunicaciones, así como los procesos que interpretan la información recibida. Es aquí donde se procesan los mensajes del procesador de comunicaciones y se determina si existe o no motivo de alarma. También, se encarga de formar los mensajes que provengan del operador del sistema. Esto se hace a través del manejador de interrupciones del teclado. La interfaz entre esta capa y la capa inferior es el puerto de comunicaciones utilizado. El servicio que presta es el envío e interpretación de mensajes.

#### Capa de aplicaciones:

Se usa la información procesada en la capa inferior con varios fines, por ejemplo, las de llevar estadísticas, obtener reportes, activar a un módulo de control, mostrar al operador la información por medio del video, etc.

## 4.2 Procesos que componen el Sistema

El término "buffer" no pertenece a la lengua española, pero dado que es un término muy común en el ambiente de computación, se usará en el presente trabajo como sinonimo de "cualquier persona o cosa que sirve para disminuir un choque". Un "buffer" se usa para desacoplar dos procesos de tal manera que estos se mantienen funcionando suavemente. El uso de "buffers" quedará más claro conforme se avanze en la lectura de este capítulo.

De acuerdo con el diseño del sistema en la figura 4.2 vemos que necesitamos los siguientes procesos, manejadores de interrupciones y estructuras de datos: Buffer general, manejador de interrupciones del reloj, del puerto y del teclado, proceso maestro, menupri, interpretamenpc y verificarespc.

### - Buffer general:

Este buffer se usa para almacenar mensajes que deben ser atendidos por otros procesos, se calendarizan en forma PEPS( primero en entrar, primero en salir). Cuando este buffer se llena, el proceso que intente depositar un mensaje es detenido, y cuando el buffer esta vacío, el proceso que intente sacar un mensaje será detenido.

### - Manejador de interrupciones del teclado:

Este manejador se encarga de formar los mensajes que lleguen del teclado, y después depositarlos en el buffer general. Este manejador se activa con cada tecla que oprime el operador del sistema. Un mensaje se forma caracter por caracter hasta que se recibe un <cr>.

### - Manejador de interrupciones del reloj:

Este manejador se encarga de examinar las listas de mensajes periódicos y las listas de mensajes no periódicos con el objeto de determinar si ya es tiempo de darles el tratamiento indicado( enviarlos por el puerto, mostrarlos en pantalla ó depositarlos en el buffer general). También verifica si hay o no mensajes en el buffer del puerto, si existen mensajes, entonces se deposita un mensaje en el buffer general, destinado a un proceso que atenderá estos mensajes.

### - Manejador de interrupciones del puerto:

La función de este manejador es recibir los caracteres que lleguen por el puerto serie, y formar los mensajes. Estos mensajes se guardan en un buffer circular(BMP), cada vez que se forma un mensaje, se actualiza una variable que me indica el número de mensajes existentes en este buffer(BMP).

### - Proceso maestro:

Este proceso se encarga de sacar los mensajes del buffer

general y activar al proceso que dará servicio a este mensaje.

- Proceso menupri:

Este proceso es el encargado de interactuar con el operador, y le presenta las opciones necesarias para la creación y administración de mensajes. También, determina el tiempo que se debe esperar antes de verificar la respuesta a un mensaje enviado al procesador de comunicaciones.

- Proceso interpretamenc:

Este proceso tiene como función el interpretar los mensajes recibidos por el manejador de interrupciones del puerto, así como determinar si existe o no motivo de alarma. Otra función de este manejador es representar en forma gráfica la interpretación del mensaje.

- Proceso verificaresp:

Este proceso se encarga de verificar si ya se recibió o no respuesta a un mensaje enviado al procesador de comunicaciones. En caso de que no sea así, se activa una alarma indicando esto. El mensaje que activa este proceso se programa al mismo tiempo que el mensaje con destino al procesador de comunicaciones.

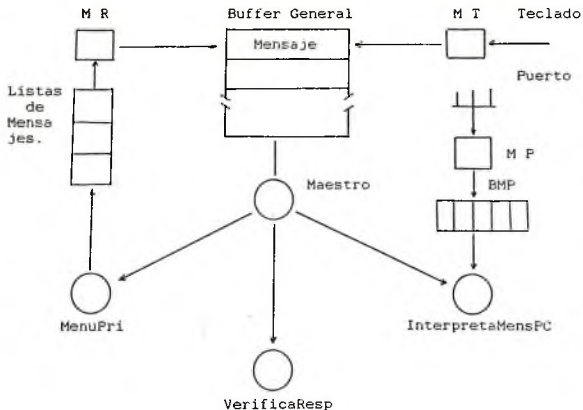


Fig. 4.2 DISEÑO GENERAL DEL SISTEMA SUPERVISOR

Donde las siglas tienen los siguientes significados:

- M R .- Manejador del Reloj
- M P .- Manejador del Puerto
- M T .- Manejador del Teclado
- BMP .- Buffer de Mensajes del Puerto

#### 4.3 Activación de Procesos

Los procesos están diseñados en forma tal que no abandonen al procesador hasta terminar su trabajo ( excepto si acontece una interrupción) de modo que no se necesita el uso de "rebanadas de tiempo"(time slicing).

Un mensaje es una unidad mínima de información para que un proceso trabaje(excepto en los procesos manejadores de interrupciones). Ejemplos de mensajes son: una pregunta del operador al sistema, una respuesta del sistema al operador, una respuesta de una unidad remota al supervisor, etc.

La relación mensaje - proceso es como sigue:

- Los procesos se activan con mensajes.
- Cuando no hay mensajes pendientes de atención, todos los procesos duermen(excepto un proceso ocioso).
- Cuando llega un mensaje, solo un proceso se hace cargo de éste, cada proceso trabaja con un sólo tipo de mensaje.

Los procesos se activarán de la siguiente manera:

- Usamos un buffer el cual se llamará 'buffer general
- En este buffer general se depositarán todos los mensajes generados por los manejadores de dispositivos para su atención por parte de los procesos de servicio a los mismos.
- Cada mensaje lleva asociado el origen del mismo
- Existe un proceso llamado 'maestro', que dormita mientras no existan mensajes en el "buffer" general.
- Cuando se deposita un mensaje en el buffer general, el proceso maestro se despierta(activa) y saca el mensaje.
- Cuando el proceso maestro saca un mensaje del buffer general, determina el origen del mismo y después despierta al proceso que dará servicio a este mensaje.
- Después del paso anterior el proceso maestro se queda

dormido.

#### 4.4 Buffer General.

Se le llama general porque todos los procesos pueden depositar y sacar mensajes en él. El "buffer" es la principal estructura de datos compartida; junto con las operaciones DEPOSITA y SACA son encapsuladas en un monitor[Wirth 82].

Los procedimientos DEPOSITA y SACA se definen como sigue:

```
Procedure DEPOSITA(x:mensaje);
BEGIN
  n := n+1;
  IF n > N THEN ESPERA(NOLLENO) END;
  (* n <= N *)
  buff[in] := x;
  in := (in + 1) MOD N (* N es el tamaño del buffer *)
  IF n <= 0 THEN ENVIA(NOVACIO) END;
END DEPOSITA;
```

```
Procedure SACA(VAR x:mensaje);
BEGIN
  n := n - 1;
  IF n < 0 THEN ESPERA(NOVACIO) END;
  (* n >= 0 *)
  x := buff[out];
  out := (out + 1) MOD N;
  IF n >= N THEN ENVIA(NOLLENO) END;
END SACA;
```

Este algoritmo es una versión mejorada del 'Barbero Dormilón' realizada por Dijkstra. Este algoritmo extiende el rango de n (\* número de elementos depositados \*) con el siguiente significado:

- n < 0 : El buffer está vacío y -n consumidores esperan.
- 0 <= n <= N : n lugares del buffer se están llenando no hay procesos esperando.
- N < n : El buffer está lleno y n-N procesos esperan.

Aquí vemos que todo proceso que intente sacar un mensaje estando el buffer vacío quedará en estado de espera hasta que alguien deposite al menos un mensaje en el buffer.

#### 4.5 Manejadores de Interrupciones

Ahora se verá como se instrumentarán los manejadores de dispositivos.

Como se dijo en 3.1 se tienen tres manejadores de dispositivos instrumentados, estos son:

- Manejador del teclado (MT)
- Manejador del reloj (MR)
- Manejador del puerto (MP)

El sistema fué diseñado de manera que permite crear muy fácilmente manejadores de dispositivos y añadirlos al mismo.

Veamos las funciones de cada uno de ellos.

##### 4.5.1 Manejador del Teclado:

Cada vez que ocurre una interrupción del teclado entra esta rutina a trabajar.

1) Lo primero que se hace es llamar a KB\_INT , una rutina del BIOS la cual se encarga de :

- Procesar las 'SHIFT KEYS'(teclas que no generan caracteres alfanumericos p.e. <Cntl>, <ALT>, <Num Lock>, etc.)
- Obtener el código ASCII del carácter teclado.
- Depositar el carácter obtenido en un buffer llamado "KB\_BUFFER".
- Enviar reconocimiento de interrupción al procesador del teclado(8048).

2) Luego se toma el código ASCII depositado en el buffer del teclado (KB\_BUFFER) se ejecuta el siguiente algoritmo:

```
IF no es carácter nulo THEN
  CASE dato leído OF
    2: Borrar zona de alarmas
    3: Borrar zona de mensajes
    8: Borrar carácter a la izquierda
    13: Depositar mensaje formado en el buffer
        general
    27: Borrar mensaje que se está formando
  ELSE
    Añadir Dato leído al mensaje en formación
  END (* case *)
END (* if *)
```

donde

- "dato" es el carácter presionado en el teclado
- Un <CR> se considera fin de mensaje y por tanto el mensaje formado se deposita en el buffer general.
- Un <ESC> se considera anulación del mensaje
- Cada combinación de <Cntl><letra> produce un código ASCII que se almacena en la variable dato. Como la variable dato se usa como llave en la instrucción Case, es posible definir acciones para cada combinación de éstas.

#### 4.5.2 Manejador del Puerto.

El manejador del puerto es una rutina de atención a las interrupciones generadas cada vez que llega un carácter al puerto serie RS-232.

La función de este manejador es recibir y formar los mensajes enviados por el dispositivo enlazado al sistema supervisor via RS-232.

La configuración del puerto RS-232 (primario) es la siguiente:

- 2 bits de parada
- Sin paridad
- 8 bits de datos
- Velocidad de transmisión a 9600 bps

De acuerdo con lo anterior vemos que no es conveniente diferir la adquisición de un carácter del puerto puesto que llegarán a razón de 1200 caracteres en un segundo.

Para evitar pérdida de caracteres se le dió máxima prioridad a las interrupciones del puerto RS-232 (primario) y el código que se ejecuta en este manejador es muy corto.

El cambio de prioridad se realiza programando el controlador de interrupciones 8259-A realizando una rotación de prioridades enviando un C3H al puerto 20H, la programación del procesador 8259-A para la rotación de prioridades se encuentra en [Intel 82]. Una vez rotadas las prioridades, quedan como se muestra en la fig. 4.3.

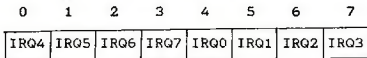


Fig.4.3 CONFIGURACION DE PRIORIDADES EN EL 8259-A

De tal modo que IRQ4 que es el tipo de interrupción que se genera en el puerto serie primario queda con máxima prioridad, e IRQ3 (tipo de interrupción del puerto serie secundario) quedó con la prioridad más baja.

Esta rotación de prioridades se realiza al momento de inicializar el puerto y se mantiene mientras esté activo el supervisor.

El algoritmo que se ejecuta cada vez que llega un carácter al puerto RS-232 es el siguiente:

- Toma el carácter del puerto
- Mete caracter al BufferDeMensajes
- Incrementa apuntador in
- Si se recibe fin de mensaje entonces incrementa número de mensajes recibidos

El bufferDeMensajes es un buffer de 4K (i.e cuatro mil caracteres) instrumentado en forma circular con los apuntadores in y out, el primero apunta a la próxima localidad donde se insertará el caracter y el segundo a la próxima localidad de donde se sacará el caracter.

Inicialmente el numero de mensajes recibidos es 0.

En este módulo se proporciona también, la rutina InitPort, la cual permite modificar la programación del puerto. Esta rutina es muy útil sobre todo si se desea usar el supervisor con otras interfaces más lentas, por ejemplo via telefónica.

Cuando se satura el bufferDeMensajes no se hace caso a posteriores interrupciones, hasta que al menos se tome un mensaje de éste.



#### 4.5.3 Manejador de Reloj.

Este manejador realiza varias funciones:

- Actualiza fecha y hora.
- Si hay mensajes del procesador de comunicaciones deposita un mensaje en el buffer general dirigido al proceso InterpretaMensPC indicando que hay mensajes.
- Revisa las listas periódicas y las no periódicas, si se cumple su tiempo se envía el mensaje indicado.

Estas acciones se realizan cada segundo.

Durante la ejecución de este manejador las interrupciones permanecen habilitadas, de tal forma que toda interrupción con prioridad mayor será ejecutada excepto en zonas críticas. Se considera zona crítica cuando se accesan datos compartidos con otros manejadores de interrupción.

Para evitar que interrumpan al manejador durante la ejecución de una zona crítica, se inhabilitan las interrupciones del manejador que afecte a esta zona crítica directamente

El algoritmo que realiza el manejador del reloj es el siguiente:

```
Si NumDeTicks = segundo Entonces
  Actualiza fecha y hora
  Si NumDeMens <> 0 Entonces DEPOSITA(MensDePuerto)
END;
```

Si tenemos un mensaje periódico a enviar en este tiempo Entonces EnvíaAPuerto ó DEPOSITA(mensaje) ó escribe mensaje en pantalla END;

Si tenemos mensaje no periódico a enviar en este tiempo Entonces EnvíaAPuerto ó DEPOSITA(mensaje) ó escribe mensaje en pantalla y después bórralo de la lista de mensajes no periódicos END;

- NumDeTicks es un contador que me indica cuando se ha cumplido un segundo. Un segundo equivale a 18 ticks de reloj.

- NumDeMens es una variable que me indica si hay mensajes en el buffer del puerto. Esta variable es actualizada por el manejador del puerto.

- DEPOSITA es el procedimiento que se encarga de meter un mensaje al buffer general.

- EnvíaAPuerto es un procedimiento que se encarga de enviar un mensaje por el puerto serie RS-232.

Son cuatro tipos de mensajes que se manejan:

- Mensajes al procesador de comunicaciones.
- Mensajes personales, es decir hacia la pantalla.
- Mensajes al proceso "VerificaRespuestaPC"
- Mensajes al proceso "InterpretaMensajePC"

donde, los mensajes dirigidos al puerto, a pantalla y al proceso "VerificaRespuestaPC" pueden ser periódicos ó no periódicos(en el inciso 4.6.2.1 se vera la diferencia de unos y otros).

#### 4.6 Procesos creados con el núcleo de concurrencia

Son cuatro los procesos creados con este núcleo, aparte del proceso ocioso creado al inicializarse el módulo en que se instrumenta este núcleo. Estos son:

- Proceso Maestro
- Proceso MenuPri
- Proceso InterpretaMensajePC
- Proceso VerificaRespuestaPC

Cada proceso atiende a un tipo de mensaje específico y el código de ejecución en cada proceso es bastante corto y rápido.

##### 4.6.1 Proceso Maestro

Este proceso se encarga de despertar al proceso indicado de acuerdo con el mensaje que sacó del buffer general. Por la función que cumple de repartir el trabajo entre los diferentes procesos también se llamara el despertador de procesos o asignador de tareas.

Cuando el proceso es creado, trata de sacar un mensaje del buffer general. Si no hay mensajes, se duerme y cuando alguien deposita un mensaje se despertará este proceso.

Cuando el proceso maestro despierta, lo primero que hace es sacar el mensaje del buffer general y ver el remitente. Le quita la identificación y despierta al destinatario, el cual conoce de acuerdo al remitente. Al mismo tiempo deposita el mensaje en una variable global de

tal suerte que lo primero que hace el proceso despertado es ver en esa variable el mensaje que causo que lo despertaran. En este instante el proceso maestro está durmiendo hasta que el proceso actual termina su trabajo.

Si el proceso maestro recibe un '^', entonces termina el trabajo del supervisor.

#### 4.6.2 Proceso MenuPri.

Este proceso es el encargado de atender los requerimientos del operador del sistema, de tal manera que, siempre que se requiera un dato de consola, el proceso se pone a dormir, y cuando es despertado por el maestro es porque ya tiene lo necesario para trabajar.

Por el momento, el usuario del sistema supervisor solo tiene interacción con el sistema administrando las listas de mensajes, para lo cual se presenta un menú con las siguientes opciones principales:

- Insertar mensaje periódico
- Insertar mensaje no periódico
- Borrar mensaje periódico
- Borrar mensaje no periódico
- Listar mensajes periódicos
- Listar mensajes no periódicos
- Listar un tiempo periódico
- Listar un tiempo no periódico

El manejo de mensajes se realiza a través del módulo listas. Este módulo es el encargado de crear, borrar y buscar listas periódicas y no periódicas así como el insertar, borrar y buscar mensajes dentro de esas listas. Estas listas están doblemente ligadas y tienen una "Cabecera"

#### 4.6.2.1 Tipos de Mensajes

Un mensaje periódico es aquél que se envía en forma cíclica cada cierta cantidad (programable) de segundos.

Un mensaje no periódico es aquel que se envía solo una vez y después se borra de la lista.

Debido a las características del sistema, se determinó un periodo mínimo de un segundo entre mensajes. Ya que entre que el PC pregunta a una UTR y recibe respuesta, transcurre más de un segundo.

Una vez insertado un mensaje periódico en la lista correspondiente, solo se borrará mediante orden directa del operador.

Para insertar un mensaje no periódico se necesita dar la fecha y hora en que lo debe tomar el proceso encargado de despacharlo.

Existen tres tipos de mensajes que pueden ser periódicos ó no periódicos.

- Mensaje personal
- Mensaje a procesador de comunicaciones
- Mensaje para verificar respuesta de PC

##### - Mensaje personal:

Estos mensajes son de tipo texto y tendrán una longitud máxima de ochenta caracteres. Una vez que se cumple el tiempo de despacho del mensaje, éste se imprime en el área de mensajes personales, la cual se encuentra en la fila 24 de la pantalla del operador.

##### - Mensaje a procesador de comunicaciones:

Este tipo de mensajes se forma automáticamente, guiando al operador a través de menús con el fin de llenar los parámetros necesarios para formar el mensaje. Esto se hace de la siguiente manera:

- Que tipo de mensaje ?
  - 1) Personal
  - 2) A Procesador de comunicaciones

si el mensaje es personal pregunta el texto del mismo.

Si el mensaje es dirigido al PC entonces se pregunta por el tipo de mensaje a PC que se desea enviar. Estos pueden ser:

- 1). dame valor de todas las variables
- 2). dame estado de UTR
- 3). dame valor de variable X.

Dependiendo del tipo de mensaje, se pregunta por los parámetros necesarios.

Una vez que se termino de formar el mensaje, se pide el tiempo ó la fecha y la hora en que será procesado el mensaje.

- Mensaje para verificar respuesta del procesador de comunicaciones.

Hay varias causas por las que un mensaje determinado puede variar su tiempo de respuesta. Entre estas causas están la distancia a que se encuentra la UTR del procesador de comunicaciones, la complejidad del mensaje, etc. Por tanto, no es conveniente establecer un tiempo fijo antes de verificar si ya se recibió respuesta a un mensaje determinado ó no.

Debido a lo anterior, cada vez que el operador programa un mensaje dirigido al procesador de comunicaciones, automáticamente se programa un mensaje con el tiempo que se debe esperar antes de verificar la respuesta por parte del procesador de comunicaciones. El tiempo que se debe esperar se determina por el tipo de mensaje programado.

Para borrar un mensaje se siguen los mismos pasos que para insertarlo. Al momento de borrar un mensaje tipo pregunta al PC, también se borra automática el mensaje tipo verifica respuesta correspondiente al mismo.

El diseño de este proceso permite la adición de tipos de mensajes de una manera fácil y eficiente.

#### 4.6.3 Proceso VerificaRespPC

Este proceso es el encargado de determinar si se recibió ó no la respuesta del procesador de comunicaciones a un cierto mensaje tipo pregunta.

Este proceso y el proceso "InterpretaMensajePC" usan la tabla "CodigosRecibidos", que se muestra en la fig. 4.4.

|   |       |     |
|---|-------|-----|
| 0 | Canal | UTR |
| 1 | x     | y   |
| ⋮ | ⋮     | ⋮   |
| n |       |     |

Fig. 4.4 TABLA "CODIGOSRECIBIDOS"

donde :

- n es el tipo de pregunta enviada al PC
- x es el número de canal por el que se envió el mensaje.
- y es el número de la UTR destino.

El proceso "InterpretaMensajePC" incrementa el canal y UTR correspondiente al tipo de respuesta recibido.

Cuando el proceso maestro recibe un mensaje tipo VerificaRespuesta, despierta a este proceso.

Un mensaje tipo VerificaRespuesta contiene la siguiente información:

- x tipo de mensaje a verificar
- y número de canal a verificar
- z número de UTR a verificar

con esta información lo que hace este proceso es contestar la pregunta:

- Recibí un mensaje tipo x por el canal y de la UTR z?

si la respuesta es "NO", entonces envía al operador del sistema un mensaje de alarma indicando el tipo de mensaje, el número de canal y el número de la UTR delincuente.

La manera en que el proceso contesta la pregunta anterior es verificando que el Canal y UTR asociado al tipo n no sean cero. Si son cero determina que la respuesta es "NO". Si no son cero decrementa sus valores en uno.

De esta manera se asegura que se checarán tantos mensajes de un canal, tipo y UTR como sean enviados al PC.

Es importante conocer con certeza el tiempo de respuesta de cada dispositivo, y dejar un margen de seguridad adecuado.

#### 4.6.4 Proceso InterpretaMensajePC

Este proceso es el encargado de interpretar los mensajes enviados por el procesador de comunicaciones al sistema supervisor.

El sistema supervisor está conectado a un procesador de comunicaciones, y este a su vez está enlazado vía telefónica con dos UTR's.

Cada UTR tiene ocho variables digitales controladas por interruptores de dos estados, 1 ó 0.

Cada vez que se envía un mensaje al procesador de comunicaciones, se recibe una respuesta de él mismo con este formato:

- syn
- syn
- ACK o NAK
- Código de error
- Código de operación
- No de variables digitales
- No de variables analógicas
- No de canal
- No de UTR
- No de variable digital
- Valor de variable
  
- No de variable analógica
- Valor de variable
  
- eot
- eot

Este proceso, 'InterpretaMensajePC', lee el mensaje. Si hay un NAK, envía una alarma al operador mostrando el tipo de error indicado en el código de error del mensaje. Si el mensaje es correcto, incrementa los valores correspondientes en la tabla de CodigosRecibidos.

Si el mensaje viene sin error, entonces determina el significado de las variables leídas, y representa en pantalla la interpretación del mensaje recibido. Si la

interpretación del mensaje determina que existe motivo de alarma, entonces se envía el mensaje adecuado al operador del sistema.



#### 4.7 Flujo de Datos del Procesador de Comunicaciones al Proceso "InterpretaMensajePC"

Se hacen nueve pasos:

- Se envia pregunta al procesador de comunicaciones.
- El manejador del puerto recibe la respuesta e incrementa la variable de número de mensajes recibidos "NumDMen".
- El manejador de reloj, pregunta cada segundo si el número de mensajes recibidos por el puerto es diferente de cero.
- Si es así, entonces deposita un mensaje en el buffer general dirigido al proceso "InterpretaMensajePC".
- El proceso maestro recibe el mensaje y despierta al proceso InterpretaMensajePC.
- El proceso InterpretaMensajePC antes que nada pregunta cuantos mensajes se encuentran en el buffer de mensajes del puerto.
- Una vez que sabe esto, decrementa el contador de número de mensajes deshabilitando en esta instrucción las interrupciones.
- Interpreta tantos mensajes como existían cuando fué despertado(activado).
- El proceso InterpretaMensajePC se queda dormido y activa al proximo proceso listo.

#### 4.8 Ejemplo para el Sistema Supervisor

Para probar el supervisor supondremos lo siguiente:

- Cada UTR nos envia ocho variables digitales, las combinaciones de estas nos indican diferentes cosas.
- Supondremos que cada UTR es un elevador.
- Entonces tendremos dos elevadores a supervisar.

Los significados de las combinaciones de las diferentes variables son las siguientes:

| 1 2 3 4 | Piso     | 5 6 | Estado   | 7 | Puerta  | 8 | Alarma |
|---------|----------|-----|----------|---|---------|---|--------|
| 0 0 0 0 | 1        | 0 0 | Anterior | 0 | Abierta | 0 | no     |
| 0 0 0 1 | 6        | 0 1 | Parado   | 1 | Cerrada | 1 | si     |
| 0 0 1 0 | 2        | 1 0 | Subiendo |   |         |   |        |
| 0 0 1 1 | 7        | 1 1 | Bajando  |   |         |   |        |
| 0 1 0 0 | 3        |     |          |   |         |   |        |
| 0 1 0 1 | 8        |     |          |   |         |   |        |
| 0 1 1 0 | 4        |     |          |   |         |   |        |
| 0 1 1 1 | 9        |     |          |   |         |   |        |
| 1 0 0 0 | 5        |     |          |   |         |   |        |
| x x x x | Anterior |     |          |   |         |   |        |

En este caso :

- el piso 6 es entre 1 y 2
- el piso 7 es entre 2 y 3
- el piso 8 es entre 3 y 4
- el piso 9 es entre 4 y 5

x es no importa el valor

El proceso InterpretaMensajePC está hecho para decidir las acciones a tomar en base a la interpretación hecha de las variables recibidas del elevador.

Las tareas que realiza este proceso son:

- Checar que el mensaje llegue sin error
- Determinar el :
  - Piso en que se encuentra.
  - Estado del elevador.
  - Estado de la puerta.
  - Estado de la alarma interna del elevador.
- Determinar condiciones de alarma.
- Representar gráficamente los resultados de las interpretaciones.

- Avisar al operador en caso de alarma.
- Actualizar la tabla de códigos recibidos.

Las condiciones de alarma son las siguientes:

- Elevador xx subiendo y puerta abierta.
- Elevador xx bajando y puerta abierta.
- Elevador xx parado entre dos pisos.
- Elevador xx Puerta abierta entre pisos.
- Elevador xx pasajero con problemas.

Donde xx es la referencia del elevador con problemas

Si ponemos las variables de las UTR's de tal modo que el elevador está en el piso 5 y el estado del elevador es subiendo, no se realiza ninguna acción. Igual tratamiento se da cuando el elevador está en el piso número uno y el estado del mismo es bajando.

## CAPITULO 5

### CONCLUSIONES:

A través del desarrollo del presente trabajo se han cubierto los siguientes temas:

- Concurrencia
- Interrupciones
- Tiempo real
- Supervisores

Uniendo estos conceptos ha surgido el sistema supervisor de procesos aquí expuesto.

El sistema operativo MSDOS no es reentrante (i.e. cuando alguna de sus funciones se interrumpe, al reanudarse, puede estar en estado inconsistente y provocar falla del sistema). Las operaciones de Entrada/Salida provistas por Modula-2 hacen uso de las funciones de MSDOS. Debido a esto, fué necesario instrumentar rutinas propias de Entrada/Salida. Por el mismo motivo, si se desea usar disco, será necesario programar un manejador de archivos el cual no use las rutinas del MSDOS para el acceso a los mismos (esto último se encuentra fuera del alcance de esta tesis).

El Sistema Supervisor esta diseñado de tal modo que permite aumentar su complejidad con pocos cambios, y dado el enfoque modular que prevalece en el sistema esta tarea se facilita en forma significativa.

Sobre el lenguaje utilizado Modula-2 se puede decir que:

- Proporciona las facilidades necesarias para realizar este tipo de sistemas pues es fácil de acceder la programación a bajo nivel.
- Contempla el sistema de programación modular, permitiendo el uso de monitores.
- Las primitivas TRANSFER e IOTRANSFER forman parte del lenguaje lo cual permite la validación de las mismas por parte del compilador.
- Teniendo estas primitivas es relativamente fácil instrumentar un kernel ó núcleo el cual instrumente las políticas de administración de procesos que se deseen.

El sistema supervisor ha sido probado en computadoras personales del tipo XT, ST y AT con velocidades de cuatro y ocho Mhz. El desempeño del sistema mejora, obviamente, con la velocidad de procesador usado.

## CAPITULO 6

### REFERENCIAS

[Andrews 1983]. Andrews and Schneider, Concepts and Notations for Concurrent Programming. Computing Surveys, Vol. 15, No 1, March 1983.

[Dijkstra 68] Dijkstra, E. W., The structure of the "THE" multiprograming system, Commun. ACM 11, 5(May 1968), pp 341-346.

[Gerez 1984] Victor Gerez, Mauricio Mier, Rolando Nieva y Guillermo Rodriguez, Desarrollo y Administración de Programas de Computadora, CECSA, pp 87 - 84, 1984.

[Intel 1982] Intel, Componet Data Catalog, pp 7-129, 7-130. 1982.

[Knuth 1973] Donald E. Knuth, Algoritmos Fundamentales, Ed. Everest, S.A. , pp 205 - 207, 1973.

[Royer 1987] Jeffrey P. Royer, Handbook of software and hardware interfacing for IBM PCs. Prentice Hall. Englewood Cliffs, New Jersey 07632. 1987.

[Young 1982] Stephen J. Young, Real Time Languages: Design and Development, Ellis Horwood Limited, pp 246 - 279, 1982.

[Wirth 1977a] Niclaus Wirth, "Modula: A Language for modular multiprograming." Softw. Pract. Exper., 7 (1977), 3 - 35.

[Wirth 1982] Niclaus Wirth, "Programming in modula-2" Springer Verlag, New York, 1982.

[Logitech 1984] Logitech, Inc. "manual of Modula-2/86" 805 Veterans Blvd. Redwood City, CA 94063 USA.

## APENDICE A

### Modula-2

Modula-2 es un descendiente directo de Pascal[Wirth 71] y Modula[Wirth 77].

Tras un cuidadoso diseño, Modula-2 surgió como un lenguaje que incluye todos los aspectos de Pascal y extiende estos con los conceptos de módulo y multiprogramación provistos por Modula.

Un módulo es un conjunto de procedimientos, variables, constantes, y tipos de datos, el cual a su vez se puede componer de otros módulos.

Un módulo puede hacer referencia a un objeto(procedimiento, variable, constante, tipo de dato) definido en otro módulo. Esto siempre y cuando el módulo que define los objetos los tenga explícitamente en una lista de objetos a exportar, y el módulo que hace referencia a estos los tenga en una lista de objetos a importar.

A su vez, un módulo que exporta objetos se compone de un módulo de definición y un módulo de instrumentación. En el módulo de definición se realiza la declaración de los objetos exportados, y en el módulo de instrumentación la codificación referente a estos objetos(p.e. el encabezado de un procedimiento que se exporta, se encuentra en el módulo de definición y el cuerpo del procedimiento se encuentra en el módulo de instrumentación.)

Esto permite que se cambie el cuerpo del procedimiento sin cambiar la parte de definición del mismo, y por tanto sin necesidad de alterar los módulos que lo importan.

Debido a que su sintaxis es más parecida a la de Modula que a la de Pascal, se le llamó Modula-2.

Un objetivo de Modula-2 es atacar aquellas áreas que tradicionalmente dominaba la programación en lenguaje ensamblador. Es por tanto útil para programar pequeños sistemas basados en microprocesadores, y ha encontrado aplicación en los sistemas relacionados con programación en tiempo real, como son control de procesos y supervisores.

Las diferencias más significativas de Modula-2 con respecto a Pascal[Young 82] son las siguientes:

- La introducción del concepto de Módulo, y en particular la capacidad de dividir un módulo en dos partes: Definición e Instrumentación.

- Una sintaxis más sistemática que facilita su aprendizaje. En particular todas las estructuras que comienzan con una palabra clave también terminan con una palabra clave.

- El concepto de proceso como la clave para efectuar multiprogramación.

- Las capacidad de efectuar programación en bajo nivel.

- El tipo PROCEDURE, el cual permite que los procedimientos puedan ser asignados dinamicamente a variables.

Los comentarios encontrados en la implementación de modula-2 [Logitech, 84] que se uso para el desarrollo de esta tesis, fueron de gran utilidad, sobre todo lo referente a facilidades de bajo nivel.

APENDICE B

LISTADOS FUENTE



DEFINITION MODULE Procesos:

(\* exporta las estructuras de datos y procedimientos necesarios para el uso de senales. Administra los procesos que esperan por una senal \*)

EXPORT QUALIFIED

SENAL, ENVIA, ESPERA, CreaProceso, Inicializa, AlguienEspera;

TYPE SENAL;

PROCEDURE CreaProceso(P : PROC;  
WsSize : CARDINAL);

PROCEDURE ENVIA(VAR SenalMandada: SENAL);

PROCEDURE ESPERA(VAR SenalPorLaQueEspero : SENAL);

PROCEDURE Inicializa(VAR SenalAInicializar : SENAL);

PROCEDURE AlguienEspera( SenalAChecar : SENAL): BOOLEAN;

END Procesos.

```

IMPLEMENTATION MODULE Procesos[6] :
(*
Title   : Procesos
Comment : Este Modulo corresponde al Standart sugerido por N. Wirth
LastEdit: 01 - Febrero - 87
Author  : Felipe Verdalet Guzman
System  : LOGITECH MODULA-2/86
*)
FROM SYSTEM IMPORT ADDRESS, PROCESS, NEWPROCESS, TRANSFER, TSIZE;
FROM Storage IMPORT ALLOCATE;
FROM Screen IMPORT WriteString, WriteLn;

TYPE
  SENAL = POINTER TO DescriptorDeProcesos;
  DescriptorDeProcesos = RECORD
    SiguieteSenal : SENAL;      (* Circular *)
    ColaDeEspera  : SENAL;      (* cola de procesos esperando *)
    Corrutina     : PROCESS;
    EstadoListo  : BOOLEAN;
  END;

VAR
  ProcesoActual: SENAL;

PROCEDURE CreaProceso(P : PROC;
                      WsSize : CARDINAL);
VAR
  ProcesoPrevio : SENAL;
  WsAdr         : ADDRESS;      (* Direccion para espacio de trab.
BEGIN
  ProcesoPrevio := ProcesoActual;
  ALLOCATE(WsAdr, WsSize);
  ALLOCATE(ProcesoActual, TSIZE(DescriptorDeProcesos));
  WITH ProcesoActual^ DO
    SiguieteSenal := ProcesoPrevio^.SiguieteSenal;
    ProcesoPrevio^.SiguieteSenal := ProcesoActual;
    EstadoListo := TRUE;
    ColaDeEspera := NIL;
  END (* With *);
  NEWPROCESS(P, WsAdr, WsSize, ProcesoActual^.Corrutina);
  TRANSFER(ProcesoPrevio^.Corrutina, ProcesoActual^.Corrutina);
END CreaProceso;

PROCEDURE ENVIA( VAR SenalMandada : SENAL );

VAR
  ProcesoQueEnviaSenal : SENAL;
BEGIN
  IF SenalMandada <> NIL THEN
    ProcesoQueEnviaSenal := ProcesoActual;
    ProcesoActual := SenalMandada;
    WITH ProcesoActual^ DO
      SenalMandada := ColaDeEspera;
      EstadoListo := TRUE;

```

```

        ColaDeEspera := NIL;
    END (* With *);
    TRANSFER(ProcesoQueEnviaSeñal^.Corrutina,
            ProcesoActual^.Corrutina);
    END (* if *);
END ENVIAR;

PROCEDURE ESPERA(VAR SeñalPorLaQueEspero: SENAL);
    VAR
        EstaSeñal      : SENAL;
        SiguienteSeñal : SENAL;
    BEGIN (* Inserta el proceso actual en la cola de espera *)
        (* Por la Señal *)
        IF SeñalPorLaQueEspero = NIL THEN
            SeñalPorLaQueEspero := ProcesoActual;
        ELSE
            EstaSeñal      := SeñalPorLaQueEspero;
            SiguienteSeñal := EstaSeñal^.ColaDeEspera;
            WHILE SiguienteSeñal <> NIL DO
                EstaSeñal      := SiguienteSeñal;
                SiguienteSeñal := EstaSeñal^.ColaDeEspera;
            END (* while *);
            EstaSeñal^.ColaDeEspera := ProcesoActual;
        END (* if *);
        EstaSeñal := ProcesoActual;
        REPEAT
            ProcesoActual := ProcesoActual^.SiguienteSeñal;
        UNTIL ProcesoActual^.EstadoListo;
        IF ProcesoActual = EstaSeñal THEN
            WriteString(" OCURRIDO UN ABRAZO MORTAL");
            WriteLn();
            HALT;
        END (* if *);
        EstaSeñal^.EstadoListo:= FALSE;
        TRANSFER(EstaSeñal^.Corrutina,ProcesoActual^.Corrutina);
    END ESPERA ;

PROCEDURE AlguienEspera( SeñalAChecar: SENAL) : BOOLEAN;
    BEGIN
        RETURN(SenalAChecar <> NIL);
    END AlguienEspera;

PROCEDURE Inicializa(VAR SeñalAInicializar : SENAL) ;
    BEGIN
        SeñalAInicializar := NIL;
    END Inicializa;

BEGIN
    ALLOCATE(ProcesoActual, TSIZE(DescriptorDeProcesos));
    WITH ProcesoActual^ DO
        SiguienteSeñal := ProcesoActual;
        EstadoListo    := TRUE;
        ColaDeEspera   := NIL;
    END; (* WITH *)
END Procesos.

```

```
DEFINITION MODULE buffer1;
(* exporta un buffer circular limitado y los procedimientos para
depositar y sacar mensajes de este *)

EXPORT QUALIFIED DEPOSITA, SACA, mensaje, TamaMens;

CONST
    TamaMens = 50; (* tamaño máximo de los mensajes que se
manejan en este buffer *)

TYPE
    mensaje = ARRAY[0..TamaMens] OF CHAR;

PROCEDURE DEPOSITA(x:mensaje);

PROCEDURE SACA( VAR x:mensaje);

END buffer1.
```

```
IMPLEMENTATION MODULE buffer1[6];
```

```
(* El buffer se encuentra en un monitor para asegurar la
exclusion mutua. Cuando un proceso accesa un procedimiento,
ningun otro proceso con prioridad igual o menor lo puede accesar
*)
```

```
FROM Procesos IMPORT
```

```
  SENAL, ENVIA, ESPERA, Inicializa;
```

```
FROM Screen IMPORT WriteString;
```

```
CONST
```

```
  N = 100; (* Tamano del buffer *)
```

```
VAR
```

```
  n: [-1..N+1];      (* # DE ELEMENTOS DEPOSITADGS *)
```

```
  NOLLENO: SENAL; (* INDICA QUE n <= N *)
```

```
  NOVACIO: SENAL; (* INDICA QUE n > 0 *)
```

```
  in, out: [0..N-1]; (* Indices del buffer *)
```

```
  ColaMensajes: ARRAY [0..N-1] OF mensaje;
```

```
PROCEDURE DEPOSITA(x: mensaje);
```

```
BEGIN
```

```
  n:= n+1; (* incrementa el numero de elentos depositados *)
```

```
  IF n > N THEN ESPERA(NOLLENO) END;
```

```
    (* espera que n <= N para poder depositar *)
```

```
  ColaMensajes[in]:= x;
```

```
  in := (in + 1) MOD N;
```

```
  IF n <= 0 THEN ENVIA(NOVACIO) END;
```

```
END DEPOSITA;
```

```
PROCEDURE SACAR(VAR x: mensaje);
```

```
BEGIN
```

```
  n:= n - 1; (* Indica que se esta sacando un caracter *)
```

```
  IF n < 0 THEN ESPERA(NOVACIO) END;
```

```
  x:= ColaMensajes[out];
```

```
  out:= (out + 1) MOD N;
```

```
  IF n > N THEN ENVIA(NOLLENO) END;
```

```
END SACAR;
```

```
BEGIN
```

```
  n := 0;
```

```
  in:= 0;
```

```
  out:=0;
```

```
  Inicializa(NOLLENO);
```

```
  Inicializa(NOVACIO);
```

```
END buff
```

```
DEFINITION MODULE TIMER;
EXPORT OUALIFIED
```

```
ComienzaTimer, ParaTimer;
```

```
(* comienza a funcionar el despachador de listas *)
```

```
PROCEDURE ComienzaTimer;
```

```
(* Deja de funcionar el despachador de listas *)
```

```
PROCEDURE ParaTimer;
```

```
END TIMER.
```

```
IMPLEMENTATION MODULE TIMER;
```

```
(*
```

```
Title : teclado
```

```
Comment : El presente modulo instrumenta despachador de mensajes,
estos son , mensajes periodicos y mensajes no periodicos,
cada segundo se revizan las listas y cuando se cumple el
tiempo especificado en cada lista, los mensajes que se
encuentren en esta se envian al proceso maestro mediante
el buffer principal.
```

```
-----
LastEdit: 23 DE JUNIO DE 1987
```

```
Author : Felipe Verdalet Guzman.
```

```
System : LOGITECH MODULA-2/86
```

```
*)
```

```
FROM LISTAS IMPORT PrimerPeriodico, PrimerNoPeriodico, TiempoPtr,
TiempoNoPerPtr, MensajePtr, EuscaLista1, BorraLista,
BorraMensaje1;
```

```
FROM Strings IMPORT
CompareStr, Delete, Length, Concat;
```

```
FROM buffer1 IMPORT
DEPOSITA, mensaje, TamaMens;
```

```
FROM utilerias IMPORT criticalSectionPtr, DameHoraSistema, DameFechaSistema;
```

```
FROM SYSTEM IMPORT
PROCESS, NEWPROCESS, TRANSFER, IOTRANSFER, ADR, SIZE,
BYTE, ADDRESS, INBYTE, OUTBYTE, ENABLE, DISABLE, LISTEN, CODE;
```

```
FROM System IMPORT
TermProcedure;
```

```
FROM Devices IMPORT
GetDeviceStatus, SetDeviceStatus, SaveInterruptVector,
RestoreInterruptVector;
FROM Puerto1 IMPORT NumDeMen;
FROM NumberConversion IMPORT CardToString, IntToString, NumToString;
FROM Screen IMPORT GotcXY, WriteString;
```

```
CONST
```

```
segundo = 18;
```

```
minuto = 1080;
```

```
TYPE
```

```
ScreenType =
```

```

        ARRAY[0..24] OF      (* filas *)
        ARRAY[0..79] OF      (* columnas *)
        RECORD char,attr:CHAR END; (* contenido *)

```

```

VAR
screen[0EB00H:0H]:ScreenType;
e:CARDINAL;
s:ARRAY[0..6] OF CHAR;
t:ARRAY[0..19] OF CHAR;

```

```

CONST
device = 0; (* numero de bit en la mascara del
             * controlador de interrupciones.

InterruptVectorNumber = 1CH; (* Numero del tipo de interrupcion
                               * Tipo de interrupcion generada por
                               * el TECLADO

```

```

)
VAR
OldInterruptVector:ADDRESS; (* guarda un vector de interrupcion

OldDeviceStatus:BOOLEAN; (* guarda el estado del dispositivo
                           * (interrupciones habilitadas o no)

activ:BOOLEAN; (* indica cuando a sido activado el
                * manejador de dispositivos

VerifMensPuerto:mensaje;
Tick : CARDINAL;
Aux : TiempoPtr;
Aux1 : TiempoNoPerPtr;
AuxMen : MensajePtr;
Cabeza : CHAR;

```

```

(**S-*)
(**T-*)
(**R-*)
(* Quitamos la prueba del stack porque este es llamado
despues de salvar los registros, de tal modo que
se pueden destruir *)

```

```

PROCEDURE WritePuerto(ch:CHAR);

```

```

VAR
    status : CARDINAL;
    T,fantasma : INTEGER;
BEGIN
    INEYTE(3F8H+5,status);
    LOOP
        IF 5 IN BITSET(status) THEN
            EXIT
        END (* if **);
    END (* loop *);
    OUTEYTE(3F8H,ch);
    FOR T:=0 TO 150 DO
        END (* for *);
    END WritePuerto;

```

```

PROCEDURE DeviceDriver;
BEGIN
  (* prologo al procedimiento generado por el compilador:
  PUSH BP
  SUB SP, espacio variable
  *)
  (* salvamos todos los registros *)
  CODE(50H); (* PUSH AX *)
  CODE(51H); (* PUSH CX *)
  CODE(52H); (* PUSH DX *)
  CODE(53H); (* PUSH BX *)
  CODE(56H); (* PUSH SI *)
  CODE(57H); (* PUSH DI *)
  CODE(1EH); (* PUSH DS *)
  CODE(06H); (* PUSH ES *)
  CODE(0FBH);
  INC(Tick);
  IF Tick = segundo THEN (* Actualiza hora y fecha *)
    Tick := 0;
    INC(SEC);
    IF SEC = 60 THEN
      SEC:=0; INC(MIN);
      IF MIN = 60 THEN
        MIN:=0; INC(HORA);
        IF HORA = 24 THEN
          HORA:=0; INC(DIA);
          IF (DIA = 29) AND (MES = 3) THEN
            DIA:= 1; INC(MES);
            IF MES = 13 THEN
              MES := 1; INC(ANIO);
            END;
          ELSIF
            (DIA = 31) AND (MES IN (4,6,9,11)) THEN
              DIA := 1; INC(MES);
              IF MES = 13 THEN
                MES := 1; INC(ANIO);
              END;
            ELSIF
              (DIA = 32) AND (MES IN (1,3,5,7,8,10,11)) THEN
                DIA := 1; INC(MES);
                IF MES = 13 THEN
                  MES := 1; INC(ANIO);
                END;
              END;
            (* if dia *)
          END;
            (* if hora *)
          END;
            (* if min *)
          END;
            (* if sec *)
          END;
          (***** formar string con fecha y hora 'dd-mm-aaaa hh:mm:ss' ***)
          NumToString(DIA,10,s,2);
          Concat(t,s,t);
          NumToString(MES,10,s,2);
          Concat(t, -,t);
          Concat(t,s,t);
          NumToString(ANIO,10,s,4);

```



```

Concat(t, '-', t);
Concat(t, s, t);
Concat(t, ' ', t);
NumToString(HORA, 10, s, 2);
Concat(t, s, t);
Concat(t, ':', t);
NumToString(MIN, 10, s, 2);
Concat(t, s, t);
Concat(t, ':', t);
NumToString(SEC, 10, s, 2);
Concat(t, s, t);
(**** escribir string en pantalla ****)
FOR e:=0 TO Length(t)-1 DO
    screen[0,e+50].char:= t[e];
END (* for *);
Delete(t, 0, 20);
CODE(0FAH); (* verifica por mensajes el puerto*)
IF NumDeMen <> 0 THEN
    CODE(0FBH);
    SetDeviceStatus(6, FALSE);
    DEPOSITA(VerifMensPuerto);
    SetDeviceStatus(6, TRUE);
END;
CODE(0FBH);
(* Checar listas de tiempos no periodicos para ver si hay
alguna con la fecha y hora actual, si existe se insertan
los mensajes que tengan en la cola circular del buffer1
y despues se borra la lista *)
IF PrimerNoPeriodico^.Next <> PrimerNoPeriodico THEN
    IF BuscaLista1(DIA, MES, ANIO, HORA, MIN, SEC, Aux1) THEN
        AuxMen := Aux1^.MenPtr^.Next;
        WHILE (AuxMen <> Aux1^.MenPtr) AND
            (CompareStr(AuxMen^.Men, "cabeza3") <> 0) DO
            IF AuxMen^.Men[0] = '1' THEN
                FOR e:=1 TO Length(AuxMen^.Men)-1 DO
                    WritePuerto(AuxMen^.Men[e]);
                END (* for *);
            ELSIF
                AuxMen^.Men[0] = '5' THEN
                    SetDeviceStatus(6, FALSE);
                    DEPOSITA(AuxMen^.Men);
                    SetDeviceStatus(6, TRUE);
            ELSE
                FOR e:=4 TO 79 DO

```

```

        screen[24,e].char := ' ';
    END (* for *);
    FOR e := 0 TO Length(AuxMen^.Men) DO
        screen[24,e+4].char := AuxMen^.Men[e];
    END (* for *);
    END (* if *);
    AuxMen := AuxMen^.Next;
    END (* while *);
END;
END (* if *);
(* Checar si se cumplio el tiempo de alguna lista con mensajes
periodicos, para esto, primero se decrementa el contador de
la lista en uno, despues se compara, si es cero entonces se
insertan los mensajes que contenga en el buffer circular de
buffer1 y despues se restablece el valor original del con-
tador, esto se hace para cada lista periodica. *)
IF PrimerPeriodico^.Next <> PrimerPeriodico THEN
    Aux := PrimerPeriodico^.Next;
    REPEAT
        Aux^.AuxTiempoPer := Aux^.AuxTiempoPer - 1.0;
        IF Aux^.AuxTiempoPer = 0.0 THEN
            Aux^.AuxTiempoPer := Aux^.TiempoPer;
            AuxMen := Aux^.MenPtr^.Next;
            WHILE AuxMen <> Aux^.MenPtr DO
                IF AuxMen^.Men[0] = '1' THEN
                    FOR e:=1 TO Length(AuxMen^.Men)-1 DO
                        WritePuerto(AuxMen^.Men[e]);
                    END (* for *)
                ELSIF
                    AuxMen^.Men[0] = '5' THEN
                        SetDeviceStatus(6,FALSE);
                        DEPOSITA(AuxMen^.Men);
                        SetDeviceStatus(6,TRUE);
                    ELSE
                        FOR e:=4 TO 79 DO
                            screen[24,e].char := ' ';
                        END (* for *);
                        FOR e := 0 TO Length(AuxMen^.Men) DO
                            screen[24,e+4].char := AuxMen^.Men[e];
                        END (* for *);
                        END (* if *);
                        AuxMen := AuxMen^.Next;
                    END (* while *);
                END (* if *);
                Aux := Aux^.Next;
            UNTIL Aux = PrimerPeriodico ;
        END(* if *);
    END; (* if tick = segundo *)
CODE(0FAH);
OUTBYTE(20H,20H);
CODE(07H); (* POP ES *)
CODE(1FH); (* POP DS *)
CODE(5FH); (* POP DI *)
CODE(5EH); (* POP SI *)
CODE(5BH); (* POP BX *)

```

```
CODE(5AH); (* POP DX *)
CODE(59H); (* POP CX *)
CODE(58H); (* POP AX *)
```

```
CODE(89H, 0ECH); (* MOV SP, BP *)
CODE(5DH); (* POP BP *)
CODE(0CFH); (* IRET *)
```

```
END DeviceDriver;
```

```
(*S=*)
```

```
(*T=*)
```

```
(*R=*)
```

```
(* regresamos la opcion del stack a su estado previo *)
```

```
PROCEDURE ComienzaTimer();
```

```
BEGIN
```

```
SaveInterruptVector(InterruptVectorNumber,OldInterruptVector);
(* guarda el estado del vector de interrupcion usado por el
teclado.
```

```
*)
```

```
GetDeviceStatus(device,OldDeviceStatus);
```

```
(* salva el estado del dispositivo
(interrupciones habilitadas o deshabilitadas )
```

```
*)
```

```
RestoreInterruptVector(InterruptVectorNumber,ADDRESS(DeviceDriver));
(* cuelgo rutina que atienden interrupciones del reloj *)
```

```
SetDeviceStatus(device,TRUE);
```

```
(* habilita interrupciones del teclado *)
```

```
END ComienzaTimer;
```

```
PROCEDURE InicializaTiempo() ;
```

```
BEGIN
```

```
DameHoraSistema(HORA,MIN,SEC);
```

```
DameFechaSistema(ANIO,MES,DIA);
```

```
Delete(t,0,20);
```

```
END InicializaTiempo;
```

```
PROCEDURE ParaTimer;
```

```
BEGIN
```

```
SetDeviceStatus(device,OldDeviceStatus);
```

```
(* Restablece el estado del dispositivo
Habilitado/ Deshabilitado.
```

```
*)
```

```
RestoreInterruptVector(InterruptVectorNumber,OldInterruptVector);
(* restablece el valor original del vector
de interrupcion usado por el dispositivo
(teclado) *)
```

```
END ParaTimer;
```

```
BEGIN
```

```
out := 0;
```

```
Tick:= 0;
```

```
TermProcedure(ParaTimer);
```

```
activ:=FALSE;
```

```
InicializaTiempo;  
VerifMensPuerto[0]='1';  
END TIMER.
```

```

DEFINITION MODULE Puerto1;
(*
Title   : PUERTO1
LastEdit: 23 JUNIO DE 1987
Author  : Felipe Verdalet Guzman
System  : LOGITECH MODULA-2/86
*)

EXPORT QUALIFIED StartReading, StopReading, out, in,
                buffer, BufferSize;

CONST
    BufferSize = 4000; (* define el tamaño del buffer donde deposito
                        los caracteres que envia el PC *)

VAR
    buffer : ARRAY[0..BufferSize - 1] OF CHAR;
    in, out : INTEGER; (* apuntadores al buffer *)

PROCEDURE StartReading;
(* instala una rutina de atención a la interrupción del
puerto, así mismo cambia la prioridad de las
atención a las interrupciones haciendo la del nivel
3 la más baja y la del 4 la más alta. La interrupción de
nivel 4 es la del puerto primario.*)

(* Regresa los valores alterados a su valor original *)
PROCEDURE StopReading ;

END Puerto1.

```

## IMPLEMENTATION MODULE Puerto1;

(\*

Title : Puerto1

Comment : El presente modulo instrumenta un manejador de dispositivos en este caso se trata del Puerto serie. la rutina se amarra al vector que atiende las interrupciones del puerto serie primario 0CH.

| Nombre            | : | puerto 1 | : | puerto 2 | : | comentario                        |
|-------------------|---|----------|---|----------|---|-----------------------------------|
| LowBaudRegister   | : | 3F8H     | : | 2F8H     | : | Con el bit 7 en 1 del LineCntlReg |
| HighBaudRegister  | : | 3F9H     | : | 2F9H     | : | Con el bit 7 en 1 del LineCntlReg |
| ReceiverRegister  | : | 3F8H     | : | 2F8H     | : | Con el bit 7 en 0 del LineCntlReg |
| TransmitRegister  | : | 3F8H     | : | 2F8H     | : | Con el bit 7 en 0 del LineCntlReg |
| IntEnableRegister | : | 3F9H     | : | 2F9H     | : | Con el bit 7 en 0 del LineCntlReg |
| IntIdentRegister  | : | 3FAH     | : | 2FAH     | : |                                   |
| LineCntlRegister  | : | 3FBH     | : | 2FBH     | : |                                   |
| ModemCntlRegister | : | 3FCH     | : | 2FCH     | : |                                   |
| LineStatRegister  | : | 3FDH     | : | 2FDH     | : |                                   |
| ModemStatRegister | : | 3FEH     | : | 2FEH     | : |                                   |

LastEdit: 11 de Junio de 1987

Author : felipe Verdalet Guzman.

System : LOGITECH MODULA-2/86

\*)

FROM SYSTEM IMPORT

PROCESS, NEWPROCESS, TRANSFER, IOTRANSFER, ADR, SIZE,  
 BYTE, ADDRESS, INBYTE, OUTBYTE, CODE;

FROM System IMPORT

TermProcedure;

FROM Devices IMPORT

GetDeviceStatus, SetDeviceStatus, SaveInterruptVector,  
 RestoreInterruptVector;

CONST

device = 4;

(\*  
 (\* numero de bit en la mascara del  
 (\* controlador de interrupciones.

InterruptVectorNumber = 0CH;

(\* Numero del tipo de interrupcion.  
 (\* Tipo de interrupcion generada por  
 (\* el RS-232

VAR

portInUse : CARDINAL;

LowBaudReg, HighBaudReg, ReceiverReg, TransmitReg, IntEnablReg,  
 IntIdentReg, LineCntlReg, ModmCntlReg, LineStatReg, ModmStatReg :  
 CARDINAL;

OldInterruptVector:ADDRESS;

(\* guarda un vector de interrupcion

OldDeviceStatus:BOOLEAN;

(\* guarda el estado del dispositivo.  
\* (interrupciones habilitadas o no)

PROCEDURE InitPort(port, baud, dataBits, stopBits, parity : CARDINAL);

```
VAR
  param : BITSET;
  low, high : CARDINAL;
BEGIN
  IF (port<>2) THEN
    port := 1;
  END;
  IF (port=2) THEN
    LowBaudReg := 2FBH;
  ELSE
    LowBaudReg := 3FBH;
  END;
  portInUse := port;

  ReceiverReg := LowBaudReg;
  TransmitReg := LowBaudReg;
  HighBaudReg := LowBaudReg+1;
  IntEnablReg := LowBaudReg+1;
  IntIdentReg := LowBaudReg+2;
  LineCntlReg := LowBaudReg+3;
  ModmCntlReg := LowBaudReg+4;
  LineStatReg := LowBaudReg+5;
  ModmStatReg := LowBaudReg+6;
  high := 0;
  CASE baud OF
    300 :
      low := 80H;
      high := 1H;
    | 600 :
      low := 0C0H;
    | 1200 :
      low := 60H;
    | 2400 :
      low := 30H;
    | 4800 :
      low := 18H;
    | 9600 :
      low := 0CH;
  ELSE
    low := 60H;
  END;
  OUTBYTE(LineCntlReg, 80H);
  OUTBYTE(LowBaudReg, low);
  OUTBYTE(HighBaudReg, high);
  param := (1,0);
  IF (dataBits=7) THEN
    EXCL(param, 0);
  END;
  IF (stopBits=2) THEN
    INCL(param, 2);
  END;
```

```

IF (parity<>0) THEN
  INCL(param, 3);
  IF (NOT ODD(parity)) THEN
    INCL(param, 4);
  END;
END;
OUTBYTE(LineCnt1Reg, CARDINAL(param));
END InitPort;

```

```

PROCEDURE DeviceDriver;

```

```

BEGIN

```

```

  (* prologo al procedimiento generado por el compilador:

```

```

    PUSH BP

```

```

    SUB SP, espacio variable

```

```

  *)

```

```

  (* salvamos todos los registros *)

```

```

  CODE(50H); (* PUSH AX *)

```

```

  CODE(51H); (* PUSH CX *)

```

```

  CODE(52H); (* PUSH DX *)

```

```

  CODE(53H); (* PUSH BX *)

```

```

  CODE(56H); (* PUSH SI *)

```

```

  CODE(57H); (* PUSH DI *)

```

```

  CODE(1EH); (* PUSH DS *)

```

```

  CODE(06H); (* PUSH ES *)

```

```

  INBYTE(3F8H,Dato); (* lee el dato del registro Rx *)

```

```

  buffer[in] := Dato;

```

```

  in := (in + 1) MOD BufferSize;

```

```

  OUTBYTE(20H,20H);

```

```

  CODE(07H); (* POP ES *)

```

```

  CODE(1FH); (* POP DS *)

```

```

  CODE(5FH); (* POP DI *)

```

```

  CODE(5EH); (* POP SI *)

```

```

  CODE(5BH); (* POP BX *)

```

```

  CODE(5AH); (* POP DX *)

```

```

  CODE(59H); (* POP CX *)

```

```

  CODE(58H); (* POP AX *)

```

```

  CODE(89H, 0ECh); (* MOV SP, BP *)

```

```

  CODE(5DH); (* POP BP *)

```

```

  CODE(0CFH); (* IRET *)

```

```

END DeviceDriver;

```

```

(**S=*)

```

```

(**T=*)

```

```

(**R=*)

```

```

(* regresamos la opcion del stack a su estado previo *)

```

```

PROCEDURE StartReading;

```

```

  VAR

```

```

    ch:CHAR;

```

```

BEGIN

```

```

  SaveInterruptVector(InterruptVectorNumber,OldInterruptVector);

```

```

  (* guarda el estado del vector de interrupcion usado por el

```



puerto primario

\*)

```
GetDeviceStatus(device,OldDeviceStatus);
```

```
(* salva el estado del dispositivo  
  (interrupciones habilitadas o deshabilitadas *)
```

```
RestoreInterruptVector(InterruptVectorNumber,ADDRESS(DeviceDriver));  
(* asigna la direccion de la rutina que dara atencion a la interrupcion  
  del puerto *)
```

```
SetDeviceStatus(device,TRUE);      (* habilita interrupciones *)  
SetDeviceStatus(3,TRUE);           (* habilita interrupciones *)  
INBYTE(3F8H,ch);                    (* Limpia el registro receptor *)  
CODE(0FAH);                          (* DESABILITA INTERRUPTACIONES *)  
OUTBYTE(3FCH,08H);                  (*habilito out2, REGISTRO DE CONTROL DE MODE
```

```
OUTBYTE(3F9H,01H);                  (* permite interrupciones del rs-232*)
```

```
OUTBYTE(21H,0A4H);                  (* ENMASCAR0 IRQ4 EN EL 8259A *)
```

```
(* HACEMOS UNA ROTACION DE PRIORIDADES HACIENDO LA PRIORIDAD  
  DE NIVEL TRES LA MAS BAJA Y LA DE NIVEL 4 (* PUERTO *) MAS  
  ALTA.
```

```
OCW2 = R SL EOI 0 0 L2 L1 L0
```

```
R,SL,EOI.- Estos tres bits controlan los modos  
  Rotate y End Of Interrup y combinacion de  
  los dos.
```

```
12,11,10 .- Estos bits determinan el nivel de interrupcion  
  sobre el que se actuara cuando el SL esta activo.
```

```
El comando para poner la prioridad es enviado a traves de OCW2  
  donde : R = 1, SL = 1 ; 10-12 es el nivel de prioridad binario  
  de la unidad que se pondra con la mas baja prioridad, con lo cual  
  todas las prioridades quedaran rotadas.
```

```
por tanto la palabra de control para que el puerto primario quede  
  con la prioridad mas alta es 'siguiendo el orden de bits en OCW2  
  1 1 0 0 0 0 1 1 = C3H.
```

```
*)
```

```
OUTBYTE(20H,0C3H);
```

```
CODE(0FBH);                          (* HABILITA INTERRUPTACIONES *)
```

```
END StartReading;
```

```
PROCEDURE StopReading ;
```

```
BEGIN
```

```
CODE(0FAH);                          (* deshabilitamos interrupciones *)
```

```
OUTBYTE(20H,0C7H);                  (* restablecemos mayor prioridad al timer *)
```

```
OUTBYTE( 21H,0A4H);                  (* restablece programacion del 8259 *)
```

```
OUTBYTE(IntEnablReq,0H);
```

```
OUTBYTE(ModmCntlReq,0H);
```

```
SetDeviceStatus(device,OldDeviceStatus);
```

```
(* restablece el estado original del puerto primario  
  interrupciones habilitadas/deshabilitadas *)
```

```
RestoreInterruptVector(InterruptVectorNumber,OldInterruptVector);
```

```
(* restablece la rutina original que da servicio a las interrupciones
```

```

        del puerto primario *)
        CODE(OFBH);                (* habilita interrupciones *)
    END StopReading;

    PROCEDURE InitDevice ;
    BEGIN
        InitPort(1,9600,8,2,0);
    END InitDevice;
BEGIN
    TermProcedure(StopReading);
    (* instala 'StopDevice' como una rutina de terminacion
       en orden para el apropiado 'fin' del manejador de unidades
       cuando el programa que usa el manejador termina *)
    in:=0;out:=0;
    InitDevice;
END Puerto1.

```

DEFINITION MODULE TECLADO;

(\* éste módulo exporta los procedimientos necesarios para el uso del teclado.

Felipe Verdalet Guzmán

\*)

EXPORT QUALIFIED StartDevice, StopDevice;

PROCEDURE StartDevice();

(\* Este procedimiento activa el manejador de interrupciones del teclado.

Una vez activado el manejador realiza la siguiente tarea:

cada 32 caracteres o cada return deposita el mensaje formado en un buffer que es administrado por el modulo monitor buffer1 de acuerdo con el algoritmo del barbero( Dijkstra ). Si se tecllea <Esc> se borra el mensaje y no se deposita nada. Despues de depositar el mensaje, es borrado .

\*)

PROCEDURE StopDevice();

(\* Este procedimiento desactiva el manejador de interrupciones

\*)

END TECLADO.

## IMPLEMENTATION MODULE TECLADO;

(\*  
Title : teclado

Comment : El presente modulo instrumenta un manejador interrupciones del teclado. Cada vez que ocurre una interrupcion se llama a la rutina KB\_INT del BIOS para que procese el Scan Code y me deje el codigo ascii en el KB\_BUFFER, despues tomo el codigo del buffer ayudandome de los apuntadores que maneja el BIOS Buffer\_Head y Buffer\_Tail. Solo Meto a buffer de mensajes los codigos >31. Un <ESC> anula el mensaje que se estaba construyendo, un <CR> deposita en el buffer general el mensaje construido, si este existe. todos los caracteres de control se reconocen, por tanto es posible establecer acciones para cada uno.

-----  
LastEdit: 23 DE JUNIO DE 1987  
Author : Felipe Verdalet Guzman.  
System : LOGITECH MODULA-2/86

\*)  
FROM Strings IMPORT Delete;  
FROM buffer1 IMPORT DEPOSITA,mensaje, TamaMens;  
FROM SYSTEM IMPORT  
PROCESS, NEWPROCESS, TRANSFER, IOTRANSFER, ADR, SIZE,  
BYTE,WORD, ADDRESS, INBYTE,OUTBYTE, CODE, SWI,ENABLE.DISABLE;

FROM System IMPORT  
TermProcedure;

FROM Devices IMPORT  
GetDeviceStatus, SetDeviceStatus, SaveInterruptVector,  
RestoreInterruptVector;

FROM Screen IMPORT  
Write,WriteLn, WriteString,WriteHex,WriteCard, BackSpace;

TYPE  
CARACTER = (\* tipo auxiliar para contener el  
RECORD (\* caracter leido de el KB\_BUFFER  
CASE BOOLEAN OF  
TRUE :  
X : CARDINAL;  
; FALSE :  
Y,Z:CHAR;  
END;  
END;

TYPE  
ScreenType =  
ARRAY[0..24] OF (\* filas \*)  
ARRAY[0..79] OF (\* columnas \*)  
RECORD char,attr:CHAR END; (\* contenido \*)

VAR  
screen[0BBOOH:0H]:ScreenType; (\* arreglo para acceder el video \*)  
e:CARDINAL;

```

CONST
    device = 1; (* *****
                (* numero de bit en la mascara del
                (* controlador de interrupciones.

    InterruptVectorNumber = 09H; (* Numero del tipo de interrupcion
                                (* generada por el TECLADO

VAR
    OldInterruptVector: ADDRESS; (* guarda un vector de interrupcion
    OldInterruptVector60H: ADDRESS; (* guarda un vector de interrupcion
    OldDeviceStatus: BOOLEAN; (* guarda el estado del dispositivo
                                (* (interrupciones habilitadas o no)

    BUFFERHEAD[0040H:001AH] : CARDINAL; (* apuntador a la cabeza del KB_BUFF
    BUFFERTAIL[0040H:001CH] : CARDINAL; (* apuntador a la cola del KB_BUFF
    MEMCARAC: ADDRESS; (* apunta al caracter a leer de KB_E
    BufferInterno : mensaje; (* forma el mensaje del operador
    Dato : CHAR; (* toma el caracter presionado
    DAT01 : WORD; (* auxiliar
    Point : CARDINAL;
    CHARACTER1 : CHARACTER;

(**S**)
(**T**)
(**R**)

(* Quitamos la prueba del stack porque este es llamado
despues de salvar los registros, de tal modo que
se pueden destruir *)

PROCEDURE DeviceDriver;
BEGIN
    (* prologo al procedimiento generado por el compilador:
    PUSH BP
    SUB SP, espacio variable

    *)
    (* guardamos todos los registros *)
    CODE(50H); (* PUSH AX *)
    CODE(51H); (* PUSH CX *)
    CODE(52H); (* PUSH DX *)
    CODE(53H); (* PUSH BX *)
    CODE(56H); (* PUSH SI *)
    CODE(57H); (* PUSH DI *)
    CODE(1EH); (* PUSH DS *)
    CODE(06H); (* PUSH ES *)
    CODE(55H); (* llamado a interrupcion del teclado *)
    SWI(60H); (* KB_INT salvando el BP. *)
    CODE(5DH);

    IF BUFFERHEAD <> BUFFERTAIL THEN (* si hay caracter en KB_BUFFER *)
        ENABLE; (* habilita interrupciones *)
        MEMCARAC.OFFSET := BUFFERHEAD; (* obtiene la direccion *)
        DAT01 := MEMCARAC; (* donde esta el caracter *)
        CHARACTER1.X := CARDINAL(DAT01); (* la pasa a variables aux *)

```

```

Dato          := CARACTER1.Y;          (* luego a Dato, e iguala *
BUFFERHEAD    := BUFFERTAIL;          (* apuntadores de KB_BUFF. *

CASE ORD(Dato) OF
  00:
| 01:          (* Cntl^A *
    FOR e:=4 TO 79 DO                  (* borra zona de alarmas *
      screen[23,e].char := ' ';
    END (* for *);

| 02:          (* Cntl^B *
    FOR e:=4 TO 79 DO                  (* borra zona de mensajes *
      screen[24,e].char := ' ';
    END (* for *);

| 03:
| 04:
| 05:
| 06:
| 07:
| 08:    IF Point > 1 THEN BackSpace;DEC(Point); END;
| 09:
| 10:
| 11:
| 12:
| 13:
    IF Point <> 1 THEN
      Delete(BufferInterno,Point,TamaMens-Point);
      DEPOSITA(BufferInterno); (* mete el mensaje en el buffer *
      Point := 1;              (* inicializa apuntador de inser- *
    END;

| 14:
| 15:
| 16:
| 17:
| 18:
| 19:
| 20:
| 21:
| 22:
| 23:
| 24:
| 25:
| 26:
| 27:
    WHILE Point > 1 DO                  (* borra el mensaje de pantalla y *
      BackSpace;                        (* del buffer *
      DEC(Point);
    END; (* while *)

| 28:
| 29:
| 30:
| 31:
ELSE
  Write(Dato);

```

```
BufferInterno[Point] := Dato; (* mete el caracter al buffer *)
Point:=(Point + 1) MOD TamaMens; (* incrementa apuntador de inser.
```

```
IF Point = 0 THEN Point:=1; END;
END (* case *);
END (* if buffer-head <> buffer-tail *);
```

```
DISABLE;
OUTBYTE (20H,20H); (* envio de EOI al 8259-A *)
```

```
CODE(07H); (* POP ES *)
CODE(1FH); (* POP DS *)
CODE(5FH); (* POP DI *)
CODE(5EH); (* POP SI *)
CODE(5BH); (* POP BX *)
CODE(5AH); (* POP DX *)
CODE(59H); (* POP CX *)
CODE(58H); (* POP AX *)
```

```
CODE(89H, 0ECH); (* MOV SP, BP *)
CODE(5DH); (* POP BP *)
CODE(0CFH); (* IRET *)
```

```
END DeviceDriver;
```

```
(**S**)
```

```
(**T**)
```

```
(**R**)
```

```
(* regresamos la opcion del stack a su estado previo *)
```

```
PROCEDURE StartDevice;
```

```
BEGIN
```

```
SaveInterruptVector(InterruptVectorNumber,OldInterruptVector);
(* guarda el estado del vector de interrupcion usado por el
teclado.
```

```
*)
```

```
SaveInterruptVector(60H, OldInterruptVector60H);
```

```
(* El tipo de interrupcion 60H es asignado por bios para
uso general, de todas maneras se salva el valor que
tiene, por si las moscas.
```

```
*)
```

```
RestoreInterruptVector(60H, OldInterruptVector);
```

```
(* asigna al tipo de interrupcion 60H (Asignado para uso
comun) la direccion de la rutina que da servicio al
teclado KB_INT.
```

```
*)
```

```
RestoreInterruptVector(InterruptVectorNumber,ADDRESS(DeviceDriver));
(* con esta instruccion cuelgo la rutina DeviceDriver al vector de
interrupcion donde se encuentra originalmente KB_INT *)
```

```
SetDeviceStatus(device,TRUE);
```

```
(* habilita interrupciones del teclado *)
```

```
END StartDevice;
```

```
PROCEDURE StopDevice ;
```

```
BEGIN
```

```

SetDeviceStatus(device,OldDeviceStatus);
(* Restablece el estado del dispositivo
  Habilitado/ Desabilitado.
*)
RestoreInterruptVector(InterruptVectorNumber,OldInterruptVector);
(* restablece el valor original del vector
  de interrupcion usado por el dispositivo
  (teclado) *)

RestoreInterruptVector(60H, OldInterruptVector60H);
(* Devuelve el valor que tenia el tipo de interrupcion
  60H.
*)

```

```

END StopDevice;

```

```

BEGIN

```

```

  MEMCARAC.SEGMENT := 40H; (* apuntador a el buffer del teclado *)
  BufferInterno[0]:= '4'; (* identifica a un mensaje de teclado *)
  Point:= 1; (* apuntador al buffer de mensajes *)
  TermProcedure(StopDevice);
END TECLADO.

```



DEFINITION MODULE LISTAS;

(\* exporta las variables, estructuras de datos y procedimientos para el manejo de listas doblemente ligadas con cabecera

Felipe Verdalet Guzman

\*)

```
FROM buffer1 IMPORT mensaje;
FROM SYSTEM IMPORT ADDRESS;
EXPORT QUALIFIED TiempoSeg,TiempoNoPerPtr,TiempoPtr,
MensajePtr,PrimerNoPeriodico,PrimerPeriodico,
InsertaAntes,BorraLista,BuscaLista1,BuscaLista2,
BuscaListaMayor1,BuscaListaMayor2,
CreaLista1,CreaLista2,CreaMensaje,InsertaMensaje1,
InsertaMensaje2,BorraMensaje1,BorraMensaje2;
```

TYPE

```
TiempoNoPerPtr = POINTER TO Tiempos1;(*apunta a tiempos no periodicos*)
TiempoPtr      = POINTER TO Tiempos;(*apunta a tiempos periodicos*)
MensajePtr     = POINTER TO Mensajes;(* apunta a mensajes *)
```

```
Tiempos = RECORD      (* periodicos *)
```

```
  Prev      : TiempoPtr;
  Next      : TiempoPtr;
  TiempoPer : REAL;
  AuxTiempoPer : REAL;
  MenPtr    : MensajePtr;
```

```
END; (* tiempos *)
```

```
Tiempos1 = RECORD    (* no periodicos *)
```

```
  Prev      : TiempoNoPerPtr;
  Next      : TiempoNoPerPtr;
  Dia       : CARDINAL;
  Mes       : CARDINAL;
  Anio      : CARDINAL;
  Hora      : CARDINAL;
  Min       : CARDINAL;
  Sec       : CARDINAL;
  MenPtr    : MensajePtr;
```

```
END; (* tiempos1 *)
```

```
Mensajes = RECORD   (* mensaje *)
```

```
  Prev      : MensajePtr;
  Next      : MensajePtr;
  Men       : mensaje;
```

```
END; (* mensajes *)
```

VAR

```
NoperiodicoPtr,NoperiodicoAuxPtr,PrimerNoPeriodico:TiempoNoPerPtr;
PeriodicoPtr,PeriodicoAuxPtr,PrimerPeriodico:TiempoPtr;
```

```
PROCEDURE TiempoSeg(Hora,Min,Sec:CARDINAL):CARDINAL;
```

(\* convierte la hora en segundos \*)

```
PROCEDURE InsertaAntes(tipo: CARDINAL;ListaPtr, AntesDe:ADDRESS) ;
(* inserta una lista apuntada por ListaPtr Antes de la lista
apuntada por AntesDe. Si tipo = 1 es lista periodica, si tipo = 2
es lista no periodica *)
```

```
PROCEDURE BorraLista(ListaPtr:ADDRESS; tipo : CARDINAL;VAR Cabeza:CHAR):BOOLEAN ;
(* borra la lista apuntada por ListaPtr del tipo x, en caso de
ser cabeza de lista regresa la variable Cabeza co valor
"s" si no la pudo borrar la funcion regresa un valor falso *)
```

```
PROCEDURE BuscaLista1(dia,mes,anio,Hora1, Min1, Sec1: CARDINAL;
VAR Lista:ADDRESS):BOOLEAN ;
(* busca la lista correspondiente a la fecha y hora dados,
regresa un apuntador a esta. Si no la encuentra devuelve un valor
falso *)
```

```
PROCEDURE BuscaLista2(Tiempo : REAL; VAR Lista:ADDRESS): BOOLEAN ;
(* busca una lista con el tiempo "Tiempo", si la encuentra
regresa un apuntador a esta. Si no la encuentra, la funcion
regresa un valor falso *)
```

```
PROCEDURE BuscaListaMayor1(dia,mes,anio,
Hora1, Min1, Sec1: CARDINAL; VAR Lista:ADDRESS) ;
```

```
(* busca una lista con fecha mayor que la dada, si la encuentra
regresa un apuntador a esta en "Lista". *)
```

```
PROCEDURE BuscaListaMayor2(Tiempo : REAL; VAR Lista:ADDRESS) ;
```

```
(* busca una lista periodica que tenga un tiempo mayor al dado en
"Tiempo". Si la encuentra regresa un apuntador a esta en la
variable "Lista". *)
```

```
PROCEDURE CreaLista1(dia1,mes1,anio1,
Hora1,Min1,Sec1:CARDINAL; VAR ListaPtr:ADDRESS) ;
```

```
(* crea una lista no periodica, regresa un apuntador a esta lista
en "ListaPtr". *)
```

```
PROCEDURE CreaLista2(Sec1:REAL; VAR ListaPtr : ADDRESS) ;
```

```
(* crea una lista periodica, regresa un apuntador a esta en la
variable "ListaPtr" *)
```

```
PROCEDURE CreaMensaje(mens:mensaje ; VAR Nuevomensaje:ADDRESS) ;
(* crea un registro "mensaje", regresa un apuntador a este
registro en la variable "Nuevomensaje" *)
```

```
PROCEDURE InsertaMensaje1(mensajeDado:mensaje;dia,mes,anio,
hora,min,seg:CARDINAL);
```

```
(* inserta un mensaje en una lista no periodica con la hora y
fecha dada,si la lista no existe, la crea y despues inserta el
mensaje *)
```

```
PROCEDURE InsertaMensaje2(mensajeDado:mensaje;tiempo:REAL) ;
(* inserta un mensaje en una lista periodica, si no existe la
lista periodica, la crea *)
```

```
PROCEDURE BorraMensaje1(mensaje1:mensaje;dia,mes,año,
                        hora,min,seg:CARDINAL):BOOLEAN;
(* borra un mensaje de una lista no periodica *)
```

```
PROCEDURE BorraMensaje2(mensaje1:mensaje;tiempo:REAL):BOOLEAN ;
(* borra un mensaje de una lista periodica *)
```

```
END LISTAS.
```

```

IMPLEMENTATION MODULE LISTAS;
(*
Title   : LISTAS
Comment : Este modulo tiene como fin el implementar
         el manejo de listas doblemente ligadas. las
         cuales a su vez contienen listas doblemente
         ligadas.
LastEdit: 02 ABRIL 1987
Author  : Felipe Verdalet Guzman
System  : LOGITECH MODULA-2/B6
*)
FROM buffer1 IMPORT mensaje;
FROM utilerias IMPORT ConvFechaADias,ConvHoraAHoras,SumaFechaHora;
FROM NumberConversion IMPORT StringToCard,CardToString;
FROM Storage IMPORT ALLOCATE,DEALLOCATE;
FROM SYSTEM IMPORT ADDRESS;
FROM Strings IMPORT CompareStr;
PROCEDURE TiempoSeg(Hora,Min,Sec:CARDINAL):CARDINAL;
  (* Convierte una hora de tipo HH:MM:SS en Segundos *)
BEGIN
  RETURN(Hora*3600 + Min * 60 + Sec);
END TiempoSeg;

PROCEDURE InsertaAntes(tipo : CARDINAL;
                      ListaPtr:ADDRESS;
                      AntesDe:ADDRESS) ;
  (* Este procedimiento se encarga de insertar una lista antes de
   la lista AntesDe la cual se supone fue encontrada con un
   procedimiento de busquedas.
  *)
  VAR
    ListaTipo1,ListaTipo11:TiempoNoPerPtr;
    ListaTipo2,ListaTipo22:TiempoPtr;
    EsMensaje, EsMensaje1 :MensajePtr;

  BEGIN
    CASE tipo OF
      1:
        ListaTipo1:= ListaPtr;
        ListaTipo11:=AntesDe;
        ListaTipo1^.Next      := ListaTipo11;
        ListaTipo1^.Prev      := ListaTipo11^.Prev;
        ListaTipo11^.Prev^.Next := ListaTipo1;
        ListaTipo11^.Prev     := ListaTipo1;
      12:
        ListaTipo2:= ListaPtr;
        ListaTipo22:=AntesDe;
        ListaTipo2^.Next      := ListaTipo22;
        ListaTipo2^.Prev      := ListaTipo22^.Prev;
        ListaTipo22^.Prev^.Next := ListaTipo2;
        ListaTipo22^.Prev     := ListaTipo2;
      13:
        EsMensaje:= ListaPtr;
    
```

```

    EsMensaje1:=AntesDe;
    EsMensaje^.Next      := EsMensaje1;
    EsMensaje^.Prev      := EsMensaje1^.Prev;
    EsMensaje1^.Prev^.Next := EsMensaje;
    EsMensaje1^.Prev      := EsMensaje;

```

```
END;
```

```
END InsertaAntes;
```

```

PROCEDURE BorraLista( ListaPtr:ADDRESS; tipo : CARDINAL;VAR Cabeza:CHAR):BO
;

```

```

(* Este procedimiento borra un elemento de una lista, o una
lista de una lista de listas dado unicamente la direccion
del elemento a borrar *)

```

```
VAR
```

```

    ListaTipo1:TiempoNoPerPtr;
    ListaTipo2:TiempoPtr;
    EsMensaje :MensajePtr;
    Aux:ADDRESS;

```

```
BEGIN
```

```
    Cabeza := 'N';
```

```

    IF (ListaPtr = PrimerPeriodico) OR (ListaPtr = PrimerNoPeriodico) THEN
        RETURN(FALSE);

```

```
END;
```

```
CASE tipo OF
```

```
1:
```

```

    ListaTipo1:=ListaPtr;
    ListaTipo1^.Prev^.Next := ListaTipo1^.Next;
    ListaTipo1^.Next^.Prev := ListaTipo1^.Prev;
    WHILE (ListaTipo1^.MenPtr <> NIL) AND
        (CompareStr(ListaTipo1^.MenPtr^.Men,"cabeza3")<>0) DO
        Aux := ListaTipo1^.MenPtr^.Next;
        DISPOSE(ListaTipo1^.MenPtr);
        ListaTipo1^.MenPtr := Aux;
    END (* while *);
    IF CompareStr(ListaTipo1^.MenPtr^.Men,"cabeza3") = 0 THEN
        DISPOSE(ListaTipo1^.MenPtr);

```

```
END (* if *);
```

```
DISPOSE(ListaTipo1);
```

```
RETURN(TRUE);
```

```
12:
```

```

    ListaTipo2:=ListaPtr;
    ListaTipo2^.Prev^.Next := ListaTipo2^.Next;
    ListaTipo2^.Next^.Prev := ListaTipo2^.Prev;
    WHILE (ListaTipo2^.MenPtr <> NIL) AND
        (CompareStr(ListaTipo2^.MenPtr^.Men,"Cabeza3")<>0) DO
        Aux := ListaTipo2^.MenPtr^.Next;
        DISPOSE(ListaTipo2^.MenPtr);
        ListaTipo2^.MenPtr := Aux;
    END (* while *);
    IF CompareStr(ListaTipo2^.MenPtr^.Men,"Cabeza3") = 0 THEN
        DISPOSE(ListaTipo2^.MenPtr);
    END (* if *);

```

```

DISPOSE(ListaTipo2);
RETURN(TRUE);
13:
EsMensaje:=ListaPtr;
EsMensaje^.Prev^.Next := EsMensaje^.Next;
EsMensaje^.Next^.Prev := EsMensaje^.Prev;
IF EsMensaje^.Next = EsMensaje^.Prev THEN Cabeza := 'S'; END;
DISPOSE(EsMensaje);
RETURN(TRUE);
END; (* case *)
END BorraLista;

PROCEDURE BuscaLista1(dia,mes,anio,
                    Hora1, Mini, Sec1: CARDINAL;
                    VAR Lista:ADDRESS):BOOLEAN;
(* Este Procedimiento se encarga de buscar una lista dada en la lista
de listas de los mensajes no periodicos y regresa un apuntador a
esa lista en la variable Lista. En caso de no encontrarla regresa
de la funcion con un valor falso *)
VAR
Aux:TiempoNoPerPtr;
horas,mins,secs:ARRAY [0..1] OF CHAR;
Horas,Sumahoras:REAL;
sumadias,Sumadias1:CARDINAL;
Sumadiashoras,Sumadiashoras1:REAL;
HoraString,MinString,SecString:ARRAY[0..1] OF CHAR;
BEGIN
Aux := PrimerNoPeriodico^.Next;
IF Aux = PrimerNoPeriodico THEN
RETURN(FALSE);
END;
(* convertimos la hora en string para despues
convertirla a real. no he visto como convertir de
cardinal a real directamente *)
CardToString(Hora1,horas,2);
CardToString(Mini,mins,2);
CardToString(Sec1,secs,2);

ConvHoraAHoras(horas,mins,secs,Horas);
ConvFechaADias(dia,mes,anio,sumadias);
SumaFechaHora(sumadias,Horas,Sumadiashoras);

CardToString(Aux^.Hora,HoraString,2);
CardToString(Aux^.Min,MinString,2);
CardToString(Aux^.Sec,SecString,2);

ConvHoraAHoras(HoraString,MinString,SecString,Sumahoras);
ConvFechaADias(Aux^.Dia,Aux^.Mes,Aux^.Anio,Sumadias1);
SumaFechaHora(Sumadias1,Sumahoras,Sumadiashoras1);

WHILE (Sumadiashoras <> Sumadiashoras1) AND
(Aux <> PrimerNoPeriodico) DO
Aux := Aux^.Next;
IF Aux <> PrimerNoPeriodico THEN

```

```

CardToString(Aux^.Hora,HoraString,2);
CardToString(Aux^.Min,MinString,2);
CardToString(Aux^.Sec,SecString,2);

ConvHoraAHoras(HoraString,MinString,SecString,Sumahoras);
ConvFechaADias(Aux^.Dia,Aux^.Mes,Aux^.Anio,Sumadias1);
SumaFechaHora(Sumadias1,Sumahoras,Sumadiashoras1);
END; (* if *)

```

```

END (* while *);
IF Aux=PrimerNoPeriodico THEN RETURN(FALSE) END;
Lista:=Aux;
RETURN(TRUE);
END BuscaLista1;

```

```

PROCEDURE BuscaLista2(Tiempo : REAL; VAR Lista:ADDRESS): BOOLEAN ;
(* Este procedimiento se encarga de encontrar una lista dada en
la lista de listas de mensajes periodicos, en caso de encontrarla
regresa su apuntador en la variable Lista, En caso contrario
la funcion regresa con un valor de falso *)

```

```

VAR
Aux:TiempoPtr;

```

```

BEGIN

```

```

Aux := PrimerPeriodico^.Next;
IF Aux = PrimerPeriodico THEN
RETURN(FALSE);
END;
WHILE (Tiempo <> Aux^.TiempoPer) AND
(Aux <> PrimerPeriodico) DO
Aux := Aux^.Next;

```

```

END (* while *);
IF Aux = PrimerPeriodico THEN
RETURN(FALSE);
ELSE
Lista:=Aux;
RETURN(TRUE);
END (* if *);

```

```

END BuscaLista2;

```

```

PROCEDURE BuscaListaMayor1(dia,mes,anio,
Hora1, Mini1, Sec1: CARDINAL; VAR Lista:ADDRESS)
(* Este Procedimiento se encarga de buscar una lista dada en la lista
de listas de los mensajes no periodicos Cuyo tiempo sea mayor que el
dado como parametro si la encuentra regresa un apuntador a
esa lista en la variable Lista. Si no lo encuentra, el apuntador
sera a la cabeza de lista *)

```

```

VAR

```

```

Aux :TiempoNoPerPtr;
horas,mins,secs:ARRAY [0..1] OF CHAR;
Horas,Sumahoras:REAL;
sumadias,Sumadias1:CARDINAL;
Sumadiashoras,Sumadiashoras1:REAL;
HoraString,MinString,SecString:ARRAY[0..1] OF CHAR;

```

BEGIN

```
Aux := PrimerNoPeriodico^.Next;
IF Aux = PrimerNoPeriodico THEN Lista := Aux;
ELSE
  (* convertimos la hora en string para despues
  convertirla a real. no he visto como convertir de
  cardinal a real directamente *)
  CardToString(Hora1,horas,2);
  CardToString(Min1,mins,2);
  CardToString(Sec1,secs,2);
  ConvHoraAHoras(horas,mins,secs,Horas);
  ConvFechaADias(dia,mes,anio,sumadias);
  SumaFechaHora(sumadias,Horas,Sumadiashoras);

  CardToString(Aux^.Hora,HoraString,2);
  CardToString(Aux^.Min,MinString,2);
  CardToString(Aux^.Sec,SecString,2);
  ConvHoraAHoras(HoraString,MinString,SecString,Sumahoras);
  ConvFechaADias(Aux^.Dia,Aux^.Mes,Aux^.Anio,Sumadias1);
  SumaFechaHora(Sumadias1,Sumahoras,Sumadiashoras1);

  WHILE (Sumadiashoras > Sumadiashoras1) AND
  (Aux <> PrimerNoPeriodico) DO
    Aux:= Aux^.Next;
    IF Aux <> PrimerNoPeriodico THEN
      CardToString(Aux^.Hora,HoraString,2);
      CardToString(Aux^.Min,MinString,2);
      CardToString(Aux^.Sec,SecString,2);
      ConvHoraAHoras(HoraString,MinString,SecString,Sumahoras);
      ConvFechaADias(Aux^.Dia,Aux^.Mes,Aux^.Anio,Sumadias1);
      SumaFechaHora(Sumadias1,Sumahoras,Sumadiashoras1);
    END; (* if *)
  END (* while *);
  Lista:=Aux;
END; (* IF *)
END BuscaListaMayor1;
```

```
PROCEDURE BuscaListaMayor2(Tiempo : REAL; VAR Lista:ADDRESS) :
  (* Este procedimiento se encarga de encontrar una lista dada en
  la lista de listas de mensajes periodicos, en caso de encontrarla
  regresa su apuntador en la variable Lista, si no lo encuentra
  el apuntador sera a la cabeza de lista *)
  VAR
    Aux :TiempoPtr;
```

```
BEGIN
  Aux := PrimerPeriodico^.Next;
  WHILE ((Aux <> PrimerPeriodico) AND (Aux^.TiempoPer < Tiempo)) DO
    Aux := Aux^.Next;
  END (* while *);
  Lista:=Aux;
END BuscaListaMayor2;
```



```

PROCEDURE CreaLista1( dial,mes1,anio1,
                    Hora1,Mini,Sec1:CARDINAL; VAR ListaPtr:ADDRESS) ;
VAR
    MensajeAuxPtr : MensajePtr;
BEGIN
    NEW(NoperiodicoPtr);
    WITH NoperiodicoPtr^ DO
        NEW(MenPtr);
        Next      := NoperiodicoPtr;
        Prev      := NoperiodicoPtr;
        Dia       := dial;
        Mes        := mes1;
        Anio      := anio1;
        Hora      := Hora1;
        Min       := Mini;
        Sec       := Sec1;
        MenPtr^.Next := MenPtr;
        MenPtr^.Prev := MenPtr;
        MenPtr^.Men  := "cabeza3"
    END (* With *);
    ListaPtr := NoperiodicoPtr;
END CreaLista1;

PROCEDURE CreaLista2(Sec1:REAL; VAR ListaPtr : ADDRESS) ;
VAR
    MensajeAuxPtr : MensajePtr;
BEGIN
    NEW(PeriodicoPtr);
    WITH PeriodicoPtr^ DO
        NEW(MenPtr);
        Next      := PeriodicoPtr;
        Prev      := PeriodicoPtr;
        TiempoPer := Sec1;
        AuxTiempoPer := Sec1;
        MenPtr^.Next := MenPtr;
        MenPtr^.Prev := MenPtr;
        MenPtr^.Men  := "Cabeza3"
    END (* With *);
    ListaPtr := PeriodicoPtr;
END CreaLista2 ;

PROCEDURE CreaMensaje(mens:mensaje; VAR Nuevomensaje:ADDRESS) ;
(* Este Procedimiento tiene como entrada el mensaje que se quiere
   Crear y como salida un apuntador al mensaje creado *)
VAR
    Aux :MensajePtr;
BEGIN
    NEW(Aux);
    WITH Aux^ DO
        Prev := NIL;
        Next := NIL;
        Men  := mens;
    END (* With *);
    Nuevomensaje := Aux;
END CreaMensaje;

```

```

PROCEDURE InsertaMensaje1(mensajeDado:mensaje;dia,mes,anio,
                          hora,min,seg:CARDINAL);
(* este mensaje se encarga de insertar un mensaje en una
lista de tipo no periodica, si la lista existe, se anade
el mensaje a esta, si no existe, entonces se crea una lista
y se inserta el mensaje en esta, despues se inserta la lista
en la lista de listas no periodicas *)
VAR
  MensPoint: MensajePtr;
  Lista1Ptr: TiempoNoPerPtr;
  ListaMay : TiempoNoPerPtr;
BEGIN
  CreaMensaje(mensajeDado,MensPoint);      (* creo el nodo mensaje      *)
  IF BuscaLista1(dia,mes,anio,hora,min,seg,Lista1Ptr) THEN
    WITH Lista1Ptr^ DO                      (* si existe la lista con      *)
      InsertaAntes(3,MensPoint,MenPtr);    (* el tiempo dado se inserta *)
    END;                                    (* el mensaje en ella.        *)
  ELSE                                       (* si no existe la lista      *)
    CreaLista1(dia,mes,anio,hora,min,seg,Lista1Ptr);
    WITH Lista1Ptr^ DO                      (* creo la lista e inserto el*)
      InsertaAntes(3,MensPoint,MenPtr);    (* mensaje en esta            *)
    END;                                    (* despues busco el lugar que*)
    BuscaListaMayor1(dia,mes,anio,hora,min,seg,ListaMay);
    InsertaAntes(1,Lista1Ptr,ListaMay);    (* le corresponde a esta lista*)
  END;                                       (* en la lista de listas y la *)
END InsertaMensaje1;                       (* inserto.                    *)

```

```

PROCEDURE InsertaMensaje2(mensajeDado:mensaje;tiempo:REAL) ;
VAR
  MensPoint: MensajePtr;
  Lista1Ptr: TiempoPtr;
  ListaMay : TiempoPtr;
BEGIN
  CreaMensaje(mensajeDado,MensPoint);      (* creo el nodo mensaje      *)
  IF BuscaLista2(tiempo,Lista1Ptr) THEN
    WITH Lista1Ptr^ DO                      (* si existe la lista con      *)
      InsertaAntes(3,MensPoint,MenPtr);    (* el tiempo dado se inserta *)
    END;                                    (* el mensaje en ella.        *)
  ELSE                                       (* si no existe la lista      *)
    CreaLista2(tiempo,Lista1Ptr);
    BuscaListaMayor2(tiempo,ListaMay);
    InsertaAntes(2,Lista1Ptr,ListaMay);    (* le corresponde a esta lista*)
    WITH Lista1Ptr^ DO                      (* creo la lista e inserto el*)
      InsertaAntes(3,MensPoint,MenPtr);    (* mensaje en esta            *)
    END;                                    (* despues busco el lugar que*)
  END;                                       (* en la lista de listas y la *)
END InsertaMensaje2;                       (* inserto                      *)

```

```

PROCEDURE BorraMensaje1(mensajel:mensaje;dia,mes,anio,
                          hora,min,seg:CARDINAL):BOOLEAN;
VAR
  Lista1Ptr:TiempoNoPerPtr;
  MensPoint: MensajePtr;
  Cabeza : CHAR;

```

BEGIN

```
IF BuscaLista1(dia,mes,anio,hora,min,seg,ListaPtr) THEN
  MensPoint := ListaPtr^.MenPtr^.Next;
  WHILE (CompareStr(MensPoint^.Men,mensaje1) <> 0) AND
    (MensPoint <> ListaPtr^.MenPtr) DO

    MensPoint := MensPoint^.Next;
```

```
END; (* while *)
```

```
IF MensPoint <> ListaPtr^.MenPtr THEN
  IF BorraLista(MensPoint,3,Cabeza) THEN
    IF Cabeza = 'S' THEN
      IF BorraLista(ListaPtr,1,Cabeza) THEN (**) END; (* borra la l
```

pues \*)

```
END; (* if cabeza *)
```

(\* quedo sin m

ajes \*)

```
RETURN(TRUE);
```

```
ELSE
```

```
RETURN(FALSE);
```

```
END (* if *);
```

```
ELSE
```

```
RETURN(FALSE);
```

```
END (* if *);
```

```
ELSE
```

```
RETURN(FALSE);
```

```
END (* if *);
```

```
END BorraMensaje1;
```

```
PROCEDURE BorraMensaje2(mensaje1:mensaje; tiempo:REAL):BOOLEAN ;
```

```
VAR
```

```
ListaPtr:TiempoPtr;
```

```
MensPoint: MensajePtr;
```

```
Cabeza :CHAR;
```

```
BEGIN
```

```
IF BuscaLista2(tiempo,ListaPtr) THEN
  MensPoint := ListaPtr^.MenPtr^.Next;
```

```
WHILE (CompareStr(MensPoint^.Men,mensaje1) <> 0) AND
  (MensPoint <> ListaPtr^.MenPtr) DO
  MensPoint := MensPoint^.Next;
END; (* while *)
```

```
IF MensPoint <> ListaPtr^.MenPtr THEN
  IF BorraLista(MensPoint,3,Cabeza) THEN
    IF Cabeza = 'S' THEN
```

(\* si ya no hay mensaj

```
IF BorraLista(ListaPtr,2,Cabeza) THEN (**) END;
```

```
END; (* If Cabeza *)
```

(\* borro la lista

```
RETURN(TRUE);
```

```
ELSE
```

```
RETURN(FALSE);
```

```
END (* if *);
```

```
ELSE
```

```
RETURN(FALSE);
```

```
END (* if *);
```

```
ELSE
```

```
RETURN(FALSE);
```

```
END (* if *);
```

```

        END BorraMensaje2;
BEGIN
    NEW(PrimerPeriodico);
    WITH PrimerPeriodico^ DO
        Next      := PrimerPeriodico;
        Prev      := PrimerPeriodico;
        TiempoPer := 0.0;
        AuxTiempoPer := 0.0;
        NEW(MenPtr);
        MenPtr^.Next := MenPtr;
        MenPtr^.Prev := MenPtr;
        MenPtr^.Men := "Cabeza2";
    END; (* WITH *)
    NEW(PrimerNoPeriodico);
    WITH PrimerNoPeriodico^ DO
        Next      := PrimerNoPeriodico;
        Prev      := PrimerNoPeriodico;
        Dia       := 0;
        Mes       := 0;
        Añio      := 0;
        Hora      := 0;
        Min       := 0;
        Sec       := 0;
        NEW(MenPtr);
        MenPtr^.Next := MenPtr;
        MenPtr^.Prev := MenPtr;
        MenPtr^.Men := "CABEZA2";
    END; (* With *)
END LISTAS.

```

```
MODULE Monitor2[0];
```

```
(*
```

```
Title : Principal
```

```
Comment : En este modulo se crean los procesos : Maestro ;
```

```
InterpretaMenPC; VerificaRespPC; Menupri;! Tambien se activan los
```

```
manejadores de interrupcion: Teclado; Reloj; Timer.
```

```
LastEdit: 8 de Junio de 1987.
```

```
Author : Felipe Verdalet Guzman.
```

```
System : LOGITECH MODULA-2/86
```

```
*)
```

```
FROM utilerias IMPORT ConvFechaADias,ConvHoraAHoras,SumaFechaHora;  
FROM buffer1 IMPORT SACA,mensaje;  
FROM RealConversions IMPORT StringToReal, RealToString;  
FROM NumberConversion IMPORT StringToCard,CardToString;  
FROM Screen IMPORT GotoXY, Scroll,WriteString,WriteLn,WriteCard,Write,  
WriteReal,DibujaCuadro;  
FROM Strings IMPORT CompareStr,Delete,Length,Assign,Insert,Concat;  
FROM Geometry IMPORT Rectangle;  
FROM utilerias IMPORT ConvStringToHora,ConvStringToFecha;  
FROM LISTAS IMPORT
```

```
TiempoSeg,TiempoNoPerPtr,TiempoPtr,  
MensajePtr,PrimerNoPeriodico,PrimerPeriodico,  
InsertaAntes,BorraLista,BuscaLista1,BuscaLista2,  
BuscaListaMayor1,BuscaListaMayor2,  
CreaLista1,CreaLista2,CreaMensaje,InsertaMensaje1,  
InsertaMensaje2,BorraMensaje1,BorraMensaje2;
```

```
FROM TECLADO IMPORT StartDevice, StopDevice; (* tres manejadores *)
```

```
FROM TIMER IMPORT ComienzaTimer,ParaTimer,  
ANIO,MES,DIA,HORA,MIN,SEC; (* de interrupciones *)
```

```
FROM Puerto1 IMPORT StartReading,StopReading,buffer,BufferSize,out,in,  
NumDeMen;
```

```
FROM Devices IMPORT SetDeviceStatus;
```

```
FROM SYSTEM IMPORT CODE,ENABLE;
```

```
FROM Procesos IMPORT CreaProceso, SENAL, ESPERA, ENVIA,Inicializa;
```

```
MODULE MENSAJES;
```

```
(* exporta lo necesario para administrar los mensajes *)
```

```
IMPORT men1,men,ESPERA,
```

```
mensaje,
```

```
StringToReal, RealToString,
```

```
StringToCard,CardToString,
```

```
GotoXY, Scroll,WriteString,WriteLn,WriteCard,Write,WriteReal,DibujaCuadro
```

```
CompareStr,Delete,Length,Assign,
```

```
Rectangle,
```

```
ConvStringToHora,ConvStringToFecha,
```

```
TiempoSeg,TiempoNoPerPtr,TiempoPtr,
```

```
MensajePtr,PrimerNoPeriodico,PrimerPeriodico,
```

```
InsertaAntes,BorraLista,BuscaLista1,BuscaLista2.
```

```

BuscaListaMayor1, BuscaListaMayor2,
CreaLista1, CreaLista2, CreaMensaje, InsertaMensaje1,
InsertaMensaje2, BorraMensaje1, BorraMensaje2, ANIO, MES, DIA, HORA, MIN, SEC,
ConvFechaADias, ConvHoraAHoras, SumaFechaHora;

```

```

EXPORT MenuMensajes, Rec;

```

```

PROCEDURE VerifHora(VAR DIA, MES, ANIO, HORA, MIN, SEC : CARDINAL;
TiempoEspera : CARDINAL);
(* este procedimiento se usa para sumar el tiempo de espera antes
de ver si ya recibimos contestacion a un mensaje, verifica que
se realizen los cambios necesarios en la fecha y hora resultante *)
BEGIN

```

```

IF (SEC+TiempoEspera) >= 60 THEN
SEC := (SEC+TiempoEspera) MOD 60; INC(MIN);
IF MIN = 60 THEN
MIN:=0; INC(HORA);
IF HORA = 24 THEN
HORA:=0; INC(DIA);
IF (DIA = 29) AND (MES = 3) THEN
DIA:= 1; INC(MES);
IF MES = 13 THEN
MES := 1; INC(ANIO);
END;
ELSIF
(DIA = 31) AND (MES IN {4,6,9,11}) THEN
DIA := 1; INC(MES);
IF MES = 13 THEN
MES := 1; INC(ANIO);
END;
ELSIF
(DIA = 32) AND (MES IN {1,3,5,7,8,10,11}) THEN
DIA := 1; INC(MES);
IF MES = 13 THEN
MES := 1; INC(ANIO);
END;
END; (* if dia *)
END; (* if hora *)
END; (* if min *)
ELSE SEC := SEC + TiempoEspera;
END; (* if sec *)
END VerifHora;

```

```

PROCEDURE RecogeBasura() ;
VAR
Aux, Aux1 : TiempoNoPerPtr;
Cabeza : CHAR;
horas, mins, secs: ARRAY [0..1] OF CHAR;
Horas, Sumahoras: REAL;
sumadias, Sumadias1: CARDINAL;
Sumadiashoras, Sumadiashoras1: REAL;
HoraString, MinString, SecString: ARRAY [0..1] OF CHAR;
BEGIN

```

```

Aux := PrimerNoPeriodico^.Next;
IF Aux <> PrimerNoPeriodico THEN
  (* convertimos la hora en string para despues
  convertirla a real. no he visto como convertir de
  cardinal a real directamente *)
  CardToString (HORA,horas,2);
  CardToString (MIN,mins,2);
  CardToString (SEC,secs,2);

  ConvHoraAHoras (horas,mins,secs,Horas);
  ConvFechaADias (DIA,MES,ANIO,sumadias);
  SumaFechaHora (sumadias,Horas,Sumadiashoras);

  CardToString (Aux^.Hora,HoraString,2);
  CardToString (Aux^.Min,MinString,2);
  CardToString (Aux^.Sec,SecString,2);

  ConvHoraAHoras (HoraString,MinString,SecString,Sumahoras);
  ConvFechaADias (Aux^.Dia,Aux^.Mes,Aux^.Anio,Sumadias1);
  SumaFechaHora (Sumadias1,Sumahoras,Sumadiashoras1);
END;
WHILE (Aux <> PrimerNoPeriodico) AND (Sumadiashoras1 < Sumadiashoras)
  Aux1 := Aux^.Next;
  IF BorraLista (Aux,1,Cabeza) THEN END;
  Aux := Aux1;
  IF Aux <> PrimerNoPeriodico THEN
    CardToString (Aux^.Hora,HoraString,2);
    CardToString (Aux^.Min,MinString,2);
    CardToString (Aux^.Sec,SecString,2);

    ConvHoraAHoras (HoraString,MinString,SecString,Sumahoras);
    ConvFechaADias (Aux^.Dia,Aux^.Mes,Aux^.Anio,Sumadias1);
    SumaFechaHora (Sumadias1,Sumahoras,Sumadiashoras1);
  END; (* if *)
END (* while *);

END RecogeBasura;

PROCEDURE FormaMensaje (VAR xmen:mensaje);
VAR
  Canal: CARDINAL;
BEGIN
  Delete (xmen,0,Length (xmen));
  xmen[0] := '1'; (* el primer caracter del mensaje indica el destino *)
  Scroll (Rec,0);
  GotoXY (3,5);
  WriteString ("Mensajes Para Procesador de Comunicaciones");
  GotoXY (2,7);
  WriteString ("1.- Valor de todas las variables de UTR ");
  GotoXY (2,8);
  WriteString ("2.- Alta a un PC ");
  GotoXY (2,9);
  WriteString ("3.- Baja a un PC ");
  GotoXY (2,10);

```

```

WriteString("4.- Modifica un FC ");
GotoXY(2,11);
Correcto := FALSE;
WHILE NOT(Correcto) DO
  GotoXY(2,18);
  WriteString("Seleccione Opcion --|---> ");
  ESPERA(men1);StringToCard(men,Opcion,Busy);
  IF (Opcion > 0) AND (Opcion <= 1) THEN
    Correcto := TRUE;
  END; (* if *)
END; (* While *)
CASE Opcion OF
  1:
    menaver[1]:= CHR(21);
    xmen[1]:= CHR(22);      (* syn *)
    xmen[2]:= CHR(22);      (* syn *)
    xmen[3]:= CHR(21);      (* codigo de operacion *)
    Correcto := FALSE;
    WHILE NOT(Correcto) DO
      GotoXY(2,18);
      WriteString("# de Canal (1,2,3,4)? -----> ");
      ESPERA(men1);StringToCard(men,Canal,Busy);
      IF (Canal > 0) AND (Canal <= 1) THEN
        Correcto := TRUE;
      END; (* if *)
    END; (* While *)
    xmen[4]:= CHR(Canal);
    menaver[2] := CHR(Canal);
    Correcto:= FALSE;
    WHILE NOT(Correcto) DO
      GotoXY(2,18);
      WriteString("# de UTR (1,2)? -----> ");
      ESPERA(men1);StringToCard(men,Canal,Busy);
      IF (Canal > 0) AND (Canal <= 2) THEN
        Correcto := TRUE;
      END; (* if *)
    END; (* While *)
    xmen[5]:= CHR(Canal);
    menaver[3] := CHR(Canal);
    menaver[4] := CHR(0);      (* delimita el mensaje *)
    Canal := 5;
  12: (* No Instrumentada *)
  13: (* No Instrumentada *)
  14: (* No Instrumentada *)
END (* case *);
Delete(xmen,Canal+1,(Length(xmen)-Canal));
END FormaMensaje;

PROCEDURE InsertaMensajePeriodico1();
BEGIN
  Scroll(Rec,0);
  GotoXY(6,5);

```



```

WriteString(" Insertar Mensaje Periodico Personal ");
GotoXY(2,8);
WriteString(" Mensaje--> ");
ESPERA(men1); Assign(men,Men);
Correcto := FALSE;
WHILE NOT(Correcto) DO
  GotoXY(2,11);
  WriteString("Tiempo en Segundos--> ");
  ESPERA(men1); Assign(men,tiempo);
  StringToReal(tiempo,TiempoReal,Done);
  IF (ABS(TiempoReal) > 0.0) AND (ABS(TiempoReal) <= 86400.0)
    THEN
      Correcto := TRUE;
    END (* if *);
  END; (* while *)
  InsertaMensaje2(Men,TiempoReal);
END InsertaMensajePeriodico1;
PROCEDURE InsertaMensajePeriodico2();
VAR
  xmen:mensaje;
BEGIN
  FormaMensaje(xmen);
  Scroll(Rec,0);
  Correcto := FALSE;
  WHILE NOT(Correcto) DO
    GotoXY(2,11);
    WriteString("Tiempo en Segundos--> ");
    ESPERA(men1);Assign(men,tiempo);
    StringToReal(tiempo,TiempoReal,Done);
    IF (ABS(TiempoReal) > 0.0) AND (ABS(TiempoReal) <= 86400.0)
      THEN
        Correcto := TRUE;
      END (* if *);
    END; (* while *)
    InsertaMensaje2(xmen,TiempoReal);
    CASE ORD(menaver[1]) OF
      21 : InsertaMensaje2(menaver,TiempoReal + 5.0);
    ; 4 :
      END (* Case *);
  END InsertaMensajePeriodico2;

PROCEDURE InsertaMensajePeriodico();
BEGIN
  Opcion:= 0;
  WHILE Opcion <> 3 DO
    Scroll(Rec,0);
    GotoXY(6,5);
    WriteString("Insercion De Mensajes Periodicos");
    GotoXY(2,7);
    WriteString("1.- Mensaje Personal ");
    GotoXY(2,8);
    WriteString("2.- Mensaje a Procesador de Comunicaciones ");
    GotoXY(2,9);
    WriteString("3.- Regresar a Menu Mensajes");
    Correcto := FALSE;

```

```

WHILE NOT(Correcto) DO
  GotoXY(2,11);
  WriteString("Seleccione Opcion -----> ");
  ESPERA(men1);StringToCard(men,Opcion,Busy);
  IF (Opcion > 0) AND (Opcion <= 3) THEN
    Correcto := TRUE;      -|
  END; (* if *)
END; (* While *)
CASE Opcion OF
  1:
    InsertaMensajePeriodico1();
  12:
    InsertaMensajePeriodico2();
  13:

    (* implementar salida a menu principal *)

END (* case *);

END; (* While *)
END InsertaMensajePeriodico;

PROCEDURE BorraMensajePeriodico1();
BEGIN
  Scroll(Rec,0);
  GotoXY(10,5);
  WriteString(" Borrar Mensaje Periodico ");
  GotoXY(2,8);
  WriteString("Mensaje a Borrar ---> ");
  ESPERA(men1);Assign(men,Men);
  Correcto := FALSE;
  WHILE NOT(Correcto) DO
    GotoXY(2,11);
    WriteString("Tiempo en Segundos ---->");
    ESPERA(men1); Assign(men,tiempo);
    StringToReal(tiempo,TiempoReal,Done);
    IF (ABS(TiempoReal) > 0.0) AND (ABS(TiempoReal) <= 86400.0)
      THEN
        Correcto := TRUE;
      END (* if *);
    END (* while *);
    IF BorraMensaje2(Men.TiempoReal) THEN
      END;
END BorraMensajePeriodico1;
PROCEDURE BorraMensajePeriodico2() ;
VAR
  ::men:mensaje;
BEGIN
  FormaMensaje(xmen);
  Scroll(Rec,0);
  Correcto := FALSE;
  WHILE NOT(Correcto) DO
    GotoXY(2,11);
    WriteString("Tiempo en Segundos--> ");

```

```

    ESPERA(men1);Assign(men,tiempo);
    StringToReal(tiempo,TiempoReal,Done);
    IF (ABS(TiempoReal) > 0.0) AND (ABS(TiempoReal) <= 86400.0)
    THEN
        Correcto := TRUE;
    END (* if *);
END; (* while *)
IF BorraMensaje2(x:men,TiempoReal) THEN
END;
CASE ORD(menaver[1]) OF
    21 : IF BorraMensaje2(menaver,TiempoReal + 5.0) THEN END;
    4 :
        END (* Case *);
END BorraMensajePeriodico2;

PROCEDURE BorraMensajePeriodico() ;
BEGIN
    Opcion:= 0;
    WHILE Opcion <> 3 DO
        Scroll(Rec,0);
        GotoXY(5,5);
        WriteString(" Menu De Borrado De Mensajes Periodicos");
        GotoXY(2,7);
        WriteString("1.- Mensaje Personal ");
        GotoXY(2,8);
        WriteString("2.- Mensaje a Procesador de Comunicaciones ");
        GotoXY(2,9);
        WriteString("3.- Regresar a Menu Mensajes");
        Correcto := FALSE;
        WHILE NOT(Correcto) DO
            GotoXY(2,11);
            WriteString("Seleccione Opcion ----> ");
            ESPERA(men1);StringToCard(men,Opcion,Busy);
            IF (Opcion > 0) AND (Opcion <= 3) THEN
                Correcto := TRUE;
            END; (* if *)
        END; (* While *)
    CASE Opcion OF
        1:
            BorraMensajePeriodico1();
        12:
            BorraMensajePeriodico2();
        13:

            (* implementar salida a menu principal *)

        END (* case *);
    END; (* While *)
END BorraMensajePeriodico;

PROCEDURE InsertaMensajeNoPeriodico1() ;
VAR

```

```

    hh,mm,ss,dd,mes,aa:CARDINAL;
    Fecha,hora:ARRAY[0..7] OF CHAR;
BEGIN
    Scroll(Rec,0);
    GotoXY(10,5);
    WriteString(" Insertar Mensaje No Periodico ");
    GotoXY(2,8);
    WriteString("Mensaje a Insertar--> ");
    ESPERA(men1);Assign(men,Men);
    Correcto := FALSE;
    GotoXY(2,11);
    WriteString("Dame Fecha <dd/mm/aa> --> ");
    REPEAT
        WriteString("                ");
        GotoXY(28,11);
        ESPERA(men1);Assign(men,Fecha);
        IF ConvStringToFecha(Fecha,dd,mes,aa) THEN
            Correcto := TRUE
        END; (* if str to fecha *)
    UNTIL Correcto = TRUE ;

    Correcto := FALSE;
    GotoXY(2,14);
    WriteString(" Dame Hora <HH:MM:SS> --> ");
    REPEAT
        WriteString("                ");
        GotoXY(28,14);
        ESPERA(men1);Assign(men,hora);
        IF ConvStringToHora(hora,hh,mm,ss) THEN
            Correcto:=TRUE;
        END;(*if str to hora*)
    UNTIL Correcto= TRUE;
    InsertaMensaje1(Men,dd,mes,aa,hh,mm,ss);
END InsertaMensajeNoPeriodico1;

PROCEDURE InsertaMensajeNoPeriodico2() ;
VAR
    xmen:mensaje;
    hh,mm,ss,dd,mes,aa:CARDINAL;
    Fecha,hora:ARRAY[0..7] OF CHAR;
BEGIN
    FormaMensaje(xmen);
    Correcto := FALSE;
    GotoXY(2,11);
    WriteString("Dame Fecha <dd/mm/aa> --> ");
    REPEAT
        WriteString("                ");
        GotoXY(28,11);
        ESPERA(men1);Assign(men,Fecha);
        IF ConvStringToFecha(Fecha,dd,mes,aa) THEN
            Correcto := TRUE
        END; (* if str to fecha *)
    UNTIL Correcto = TRUE ;

    Correcto := FALSE;

```

```

GotoXY(2,14);
WriteString(" Dame Hora <HH:MM:SS> --> ");
REPEAT
  WriteString("          ");
  GotoXY(28,14);
  ESPERA(men1);Assign(men,hora): -|
  IF ConvStringToHora(hora,hh,mm,ss) THEN
    Correcto:=TRUE;
  END;(*if str to hora*)
UNTIL Correcto= TRUE;
InsertaMensaje1(xmen,dd,mes,aa,hh,mm,ss);
CASE ORD(menaver[1]) OF
  21 :VerifHora(dd,mes,aa,hh,mm,ss,5);
      InsertaMensaje1(menaver,dd,mes,aa,hh,mm,ss);
: 4 :
  END (* Case *);
END InsertaMensajeNoPeriodico2;

PROCEDURE InsertaMensajeNoPeriodico() ;
BEGIN
  Opcion := 0;
  WHILE Opcion <> 3 DO
    Scroll(Rec,0);
    GotoXY(5,5);
    WriteString("Insercion De Mensajes No Periodicos");
    GotoXY(2,7);
    WriteString("1.- Mensaje Personal ");
    GotoXY(2,8);
    WriteString("2.- Mensaje a Procesador de Comunicaciones ");
    GotoXY(2,9);
    WriteString("3.- Regresar a Menu Mensajes");
    Correcto := FALSE;
    WHILE NOT(Correcto) DO
      GotoXY(2,11);
      WriteString("Seleccione Opcion ----> ");
      ESPERA(men1);StringToCard(men,Opcion,Busy);
      IF (Opcion > 0) AND (Opcion <= 3) THEN
        Correcto := TRUE;
      END; (* if *)
    END; (* While *)
  CASE Opcion OF
    1:
      InsertaMensajeNoPeriodico1();
    2:
      InsertaMensajeNoPeriodico2();
    3:
      (* implementar salida a menu principal *)
  END (* case *);
END; (* While *)
END InsertaMensajeNoPeriodico;

```

```

PROCEDURE BorraMensajeNoPeriodico1() ;
  VAR
    hh,mm,ss,dd,mes,aa:CARDINAL;
    Fecha,hora:ARRAY[0..7] OF CHAR;
BEGIN
  Scroll(Rec,0);
  GotoXY(10,5);
  WriteString(" Borrar Mensaje No Periodico ");
  GotoXY(2,8);
  WriteString(" Dame Mensaje a Borrar ---> ");
  ESPERA(men1); Assign(men,Men);
  Correcto := FALSE;
  GotoXY(2,11);
  WriteString("Dame Fecha <dd/mm/aa> --> ");
  REPEAT
    WriteString("          ");
    GotoXY(28,11);
    ESPERA(men1);Assign(men,Fecha);
    IF ConvStringToFecha(Fecha,dd,mes,aa) THEN
      Correcto := TRUE
    END; (* if str to fecha *)
  UNTIL Correcto = TRUE ;

  Correcto := FALSE;
  GotoXY(2,14);
  WriteString(" Dame Hora <HH:MM:SS> --> ");
  REPEAT
    WriteString("          ");
    GotoXY(28,14);
    ESPERA(men1);Assign(men,hora);
    IF ConvStringToHora(hora,hh,mm,ss) THEN
      Correcto:=TRUE;
    END;(*if str to hora*)
  UNTIL Correcto= TRUE;
  IF BorraMensaje1(Men,dd,mes,aa,hh,mm,ss) THEN
    GotoXY(2,20);
    WriteString(" Mensaje Borrado ");
  ELSE
    GotoXY(2,20);
    WriteString(" No existe mensaje ");
  END;
END BorraMensajeNoPeriodico1;

PROCEDURE BorraMensajeNoPeriodico2() ;
  VAR
    xmen:mensaje;
    hh,mm,ss,dd,mes,aa:CARDINAL;
    Fecha,hora:ARRAY[0..7] OF CHAR;
BEGIN
  FormaMensaje(xmen);
  Correcto := FALSE;
  GotoXY(2,11);
  WriteString("Dame Fecha <dd/mm/aa> ---> ");
  REPEAT

```

```

WriteString("          ");
GotoXY(28,11);
ESPERA(men1); Assign(men,Fecha);
IF ConvStringToFecha(Fecha,dd,mes,aa) THEN
  Correcto := TRUE
END; (* if str to fecha *)
UNTIL Correcto = TRUE ;

Correcto := FALSE;
GotoXY(2,14);
WriteString(" Dame Hora <HH:MM:SS>  --> ");
REPEAT
  WriteString("          ");
  GotoXY(28,14);
  ESPERA(men1); Assign(men,hora);
  IF ConvStringToHora(hora,hh,mm,ss) THEN
    Correcto:=TRUE;
  END;(*if str to hora*)
UNTIL Correcto= TRUE;
IF BorraMensaje(xmen,dd,mes,aa,hh,mm,ss) THEN
  GotoXY(2,20);
  WriteString(" Mensaje Borrado ");
ELSE
  GotoXY(2,20);
  WriteString(" No existe mensaje ");
END;
CASE ORD(menaver[1]) OF
  21 :VerifHora(dd,mes,aa,hh,mm,ss,5);
      IF BorraMensaje(menaver,dd,mes,aa,hh,mm,ss) THEN
        END;
: 4 :
      END (* Case *);

```

END BorraMensajeNoPeriodico2;

PROCEDURE BorraMensajeNoPeriodico() ;

BEGIN

```

Opcion:= 0;
WHILE Opcion <> 3 DO
  Scroll(Rec,0);
  GotoXY(4,5);
  WriteString(" Menu De Borrado De Mensajes No Periodicos");
  GotoXY(2,7);
  WriteString("1.- Mensaje Personal ");
  GotoXY(2,8);
  WriteString("2.- Mensaje a Procesador de Comunicaciones ");
  GotoXY(2,9);
  WriteString("3.- Regresar a Menu Mensajes");
  Correcto := FALSE;
  WHILE NOT(Correcto) DO
    GotoXY(2,11);
    WriteString("Seleccione Opcion -----> ");
    ESPERA(men1);StringToCard(men,Opcion,Busy);
    IF (Opcion > 0) AND (Opcion <= 3) THEN
      Correcto := TRUE;

```

```

        END; (* if *)
    END; (* While *)
CASE Dpcion OF
    1:
        BorraMensajeNoPeriodico1();
    12:
        BorraMensajeNoPeriodico2();
    13:
        (* implementar salida a menu principal *)

    END (* case #);

END; (* While *)

END BorraMensajeNoPeriodicos;

PROCEDURE ListaTiemposPeriodicos() ;
    VAR
        Aux      : TiempoPtr;
        x,y      : CARDINAL;
BEGIN
    Scroll(Rec,0);
    x := 5; y := 4;
    Aux := PrimerPeriodico^.Next;
    IF Aux = PrimerPeriodico THEN
        GotoXY(6,19);
        WriteString("No Hay Tiempos Periodicos Programados");
    ELSE
        GotoXY(4,3);
        WriteString("REPORTE DE TIEMPOS PERIODICOS ");
        WHILE Aux <> PrimerPeriodico DO
            GotoXY(y,x);
            WriteReal(Aux^.TiempoPer,2,10);
            x := x + 1;
            IF x = 20 THEN y := 25; x := 5; END;
            Aux := Aux^.Next;
        END (* while *);
    END (* if *);
    GotoXY(2,20);
    WriteString("Para Volver al Menu Principal Presione <ret>");
    ESPERA(men1);
END ListaTiemposPeriodicos;

PROCEDURE ListaTiemposNoPeriodicos() ;
    VAR
        Aux      : TiempoNoPerPtr;
        x,y,y1   : CARDINAL;
BEGIN
    RecogeBasura;
    Scroll(Rec,0);
    x := 5; y:= 10; y1:=25;
    Aux := PrimerNoPeriodico^.Next;
    IF Aux = PrimerNoPeriodico THEN

```



```

    GotoXY(5,19);
    WriteString(" NO hay Tiempos No Periodicos programados ");
ELSE
    GotoXY(5,3);
    WriteString("REPORTE DE TIEMPOS NO PERIODICOS ");
    WHILE Aux <> PrimerNoPeriodico DO
        GotoXY(y,x);
        WriteCard(Aux^.Dia,2);
        Write('/');
        WriteCard(Aux^.Mes,2);
        Write('/');
        WriteCard(Aux^.Anio,2);
        GotoXY(y1,x);
        WriteCard(Aux^.Hora,2);
        Write(':');
        WriteCard(Aux^.Min,2);
        Write(':');
        WriteCard(Aux^.Sec,2);
        x:=x+1;
        IF x = 20 THEN x:=5; y:= 30; y1:=40; END;
        Aux := Aux^.Next;
    END (* while *);
END (* if *);
GotoXY(2,20);
WriteString("Para Volver a Menu Presione <ret>");
ESPERA(men1);
END ListaTiemposNoPeriodicos;

PROCEDURE ListaMensajesPeriodicos ;
VAR
    Aux      : TiempoPtr;
    AuxMen   : MensajePtr;
    x,y,y1  : CARDINAL;
BEGIN
    Scroll(Rec,0);
    x:=5;y:=2;y1:=17;
    Aux := PrimerPeriodico^.Next;
    IF Aux = PrimerPeriodico THEN
        GotoXY(2,19);
        WriteString("No hay tiempos periodicos programados ");
    ELSE
        GotoXY(2,3);
        WriteString("REPORTE DE LOS MENSAJES PERIODICOS");
        GotoXY(2,4);
        WriteString("TIEMPO");
        GotoXY(17,4); WriteString("MENSAJE");
        WHILE Aux <> PrimerPeriodico DO
            AuxMen := Aux^.MenPtr^.Next;
            WHILE AuxMen <> Aux^.MenPtr DO
                GotoXY(y,x);
                WriteReal(Aux^.TiempoPer,2,10);
                GotoXY(y1,x);
                WriteString(AuxMen^.Men);
                x := x+1;
                IF x = 20 THEN y:= 35;y1:=40;x:=5; END;
            END
        END
    END
END

```

```

        AuxMen := AuxMen^.Next;
    END (* while *);
    Aux := Aux^.Next;
END (* while *);
END (* if *);
GotoXY(2,20);
WriteString("Para Volver a Menu Presione <ret>");
ESPERA(men1);
END ListaMensajesPeriodicos;

PROCEDURE ListaMensajesNoPeriodicos();
VAR
    Aux      : TiempoNoPerPtr;
    AuxMen   : MensajePtr;
    #,y,y1,y2 : CARDINAL;
BEGIN
    RecogeBasura;
    Scroll(Rec,0);
    x := 5; y := 3; y1 := 17; y2 := 35;
    Aux := PrimerNoPeriodico^.Next;
    IF Aux = PrimerNoPeriodico THEN
        GotoXY(2,19);
        WriteString("No Hay tiempos no periodicos programados ");
    ELSE
        GotoXY(2,3);
        WriteString("REPORTE DE MENSAJES NO PERIODICOS");
        GotoXY(7,4); WriteString("FECHA");
        GotoXY(17,4); WriteString("HORA");
        GotoXY(30,4); WriteString("MENSAJE");
        WHILE Aux <> PrimerNoPeriodico DO
            AuxMen := Aux^.MenPtr^.Next;
            WHILE AuxMen <> Aux^.MenPtr DO
                GotoXY(y,x);
                WriteCard(Aux^.Dia,2);
                Write('/');
                WriteCard(Aux^.Mes,2);
                Write('/');
                WriteCard(Aux^.Anio,2);
                GotoXY(y1,x);
                WriteCard(Aux^.Hora,2);
                Write(':');
                WriteCard(Aux^.Min,2);
                Write('=');
                WriteCard(Aux^.Sec,2);
                GotoXY(y2,x);
                WriteString(AuxMen^.Men);
                x:=x+1;
                IF x = 20 THEN x:=5; y:= 3; y1:=17; y2:= 35;
                GotoXY(2,19);WriteString("Mas Presione <a><ret>");ESPERA(men1);END
                AuxMen := AuxMen^.Next;
            END (* while *);
            Aux := Aux^.Next;
        END (* while *);
    END (* if *);
    GotoXY(2,20);

```

```

WriteString("Para Volver a Menu Presione <a> <ret>");
ESPERA(men1);
END ListaMensajesNoPeriodicos;

PROCEDURE ListaUnTiempoPeriodico() ;
VAR
    Lista1Ptr : TiempoPtr;
    MensPoint : MensajePtr;
    x,y       :CARDINAL;
BEGIN
    Scroll(Rec,0);
    x:=5; y:=15;
    Correcto := FALSE;
    WHILE NOT(Correcto) DO
        GotoXY(2,11);
        WriteString(" Dame Tiempo en Segundos ---->");
        ESPERA(men1);
        Assign(men,tiempo);
        StringToReal(tiempo,TiempoReal,Done);
        IF (ABS(TiempoReal) > 0.0) AND (ABS(TiempoReal) <= 86400.0)
            THEN
                Correcto := TRUE;
            END (* if *);
    END (* while *);
    IF BuscaLista2(TiempoReal,Lista1Ptr) THEN
        Scroll(Rec,0);
        GotoXY(2,2);
        WriteString(" REPORTE DE MENSAJES EXISTENTES ");
        GotoXY(2,4);
        WriteString("mensaje en lista ");
        MensPoint := Lista1Ptr^.MenPtr^.Next;
        WHILE (MensPoint <> Lista1Ptr^.MenPtr) DO
            GotoXY(y,x);
            WriteString(MensPoint^.Men);
            x := x+1;
            IF x = 20 THEN x:=5;y:=30; END;
            MensPoint := MensPoint^.Next;
        END; (* while *)
    ELSE
        GotoXY(2,19);
        WriteString("No Existen mensajes en ese tiempo ");
    END;
    GotoXY(2,20);
    WriteString(" Presione <a> <ret> ");
    ESPERA(men1);
END ListaUnTiempoPeriodico;

PROCEDURE ListaUnTiempoNoPeriodico() ;
VAR
    Aux      : TiempoNoPerPtr;
    AuxMen   : MensajePtr;
    Fecha    : ARRAY[0..7] OF CHAR;
    hora     : ARRAY[0..7] OF CHAR;
    x,y,dd,mes,aa, hh,mm,ss: CARDINAL;
BEGIN

```

```

Scroll (Rec,0);
x:=5;y:=15;
Correcto := FALSE;
  GotoXY(2,11);
  WriteString("Dame Fecha <dd/mm/aa> --> ");
  REPEAT
    WriteString("                ");
    GotoXY(28,11);
    ESPERA(men1);
    Assign(men,Fecha);
    IF ConvStringToFecha(Fecha,dd,mes,aa) THEN
      Correcto := TRUE
    END; (* if str to fecha *)
  UNTIL Correcto = TRUE ;

Correcto := FALSE;
GotoXY(2,14);
WriteString(" Dame Hora <HH:MM:SS> --> ");
REPEAT
  WriteString("                ");
  GotoXY(28,14);
  ESPERA(men1);
  Assign(men,hora);
  IF ConvStringToHora(hora,hh,mm,ss) THEN
    Correcto:=TRUE;
  END;(*if str to hora*)
UNTIL Correcto= TRUE;
Scroll(Rec,0);
IF BuscaLista1(dd,mes,aa,hh,mm,ss,Aux) THEN
  GotoXY(6,3);
  WriteString("REPORTE DE MENSAJES NO PERIODICOS");
  AuxMen := Aux^.MenPtr^.Next;
  WHILE AuxMen <> Aux^.MenPtr DO
    GotoXY(y,x);
    WriteString(AuxMen^.Men);
    x := x+1;
    IF x = 20 THEN y:= 15; x:= 5; END;
    AuxMen := AuxMen^.Next;
  END (* while *);
ELSE
  GotoXY(2,19);
  WriteString(" no hay mensajes en esa fecha y hora ");
END; (* if *)
GotoXY(2,20);
WriteString(" Presione cualquier tecla para volver a menu principal ");
ESPERA(men1);
END ListaUnTiempoNoPeriodico;

```

```

PROCEDURE MenuMensajes();
BEGIN
  Opcion := 0;
  WHILE Opcion <> 11 DO
    Scroll(Rec,0);
    GotoXY(10,5);
    WriteString(" Menu De Mensajes ");
    GotoXY(2,7);
    WriteString("1.- Insertar Mensaje Periodico");
    GotoXY(2,8);
    WriteString("2.- Borrar Mensaje Periodico");
    GotoXY(2,9);
    WriteString("3.- Insertar Mensaje No Periodico");
    GotoXY(2,10);
    WriteString("4.- Borrar Mensaje No Periodico");
    GotoXY(2,11);
    WriteString("5.- Listar Tiempos Periodicos");
    GotoXY(2,12);
    WriteString("6.- Listar Tiempos No Periodicos");
    GotoXY(2,13);
    WriteString("7.- Listar Mensajes de tiempo periodicos");
    GotoXY(2,14);
    WriteString("8.- Listar Mensajes de tiempos no periodicos");
    GotoXY(2,15);
    WriteString("9.- Listar Mensajes de un tiempo periodico");
    GotoXY(2,16);
    WriteString("10.- Listar Mensajes de un tiempo no periodico");
    GotoXY(2,17);
    WriteString("11 .- Menu Principal ");
    Correcto := FALSE;
    WHILE NOT(Correcto) DO
      GotoXY(2,19);
      WriteString("Seleccione Opcion ----> ");
      ESPERA(men1); StringToCard(men,Opcion,Busy);
      IF (Opcion > 0) AND (Opcion <= 11) THEN
        Correcto := TRUE;
      END; (* if *)
    END; (* While *)
  CASE Opcion OF
    1:
      InsertaMensajePeriodico();
    12:
      BorraMensajePeriodico();
    13:
      InsertaMensajeNoPeriodico();
    14:
      BorraMensajeNoPeriodico();
    15:
      ListaTiemposPeriodicos();
    16:
      ListaTiemposNoPeriodicos();
    17:
      ListaMensajesPeriodicos();
    18:
      ListaMensajesNoPeriodicos();
  
```

```

19:
  ListaUnTiempoPeriodico();
10:
  ListaUnTiempoNoPeriodico();
11:
  (* implementar salida a menu principal *)

END (* case *);

END; (* While *)

END MenuMensajes;
VAR
  tiempo : ARRAY[0..15] OF CHAR;
  Opcion, Hora, min, seg: CARDINAL;
  Correcto, Done : BOOLEAN;
  Rec: Rectangle;
  menaver, Men: mensaje;
  TiempoReal: REAL;
  Busy: BOOLEAN;

BEGIN
  Opcion:=0; Delete(menaver, 0, Length(menaver)); menaver[0] := '5';
END MENSAJES;

PROCEDURE InterpretaMensajePC();
(* ***** *)
(* proceso que interpreta los mensajes enviados por el
procesador de comunicaciones *)
(* ***** *)

PROCEDURE POSAUX();
(* posiciona el elevador *)

BEGIN
  IF Estado = Parado THEN
    CASE Piso OF
      1: Screen[19, Renx].char := car;
        Screen[19, Renx + 1].char := car;
        IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 19 ELSE ulposx2 := 19 END;
      2:
        Screen[16, Renx].char := car;
        Screen[16, Renx + 1].char := car;
        IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 16 ELSE ulposx2 := 16 END;
      3:
        Screen[13, Renx].char := car;
        Screen[13, Renx + 1].char := car;
        IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 13 ELSE ulposx2 := 13 END;
      4:
        Screen[10, Renx].char := car;
        Screen[10, Renx + 1].char := car;
        IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 10 ELSE ulposx2 := 10 END;
      5:
        Screen[7, Renx].char := car;

```

```

Screen[7, Renx + 1].char := car;
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 7 ELSE ulposx2 := 7 END;
6 :
Screen[17, Renx].char := car;
Screen[17, Renx + 1].char := car;
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 17 ELSE ulposx2 := 17 END;
7 :
Screen[14, Renx].char := car;
Screen[14, Renx + 1].char := car;
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 14 ELSE ulposx2 := 14 END;
8 :
Screen[11, Renx].char := car;
Screen[11, Renx + 1].char := car;
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 11 ELSE ulposx2 := 11 END;
9 :
Screen[8, Renx].char := car;
Screen[8, Renx + 1].char := car;
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 8 ELSE ulposx2 := 8 END;
ELSE
END (* case Piso *);
ELSE (* estado <> parado *)
CASE Piso OF
1: Screen[19, Renx].char := car;
Screen[19, Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 19 ELSE ulposx2 := 19 END;
2 :
Screen[16, Renx].char := car;
Screen[16, Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 16 ELSE ulposx2 := 16 END;
3 :
Screen[13, Renx].char := car;
Screen[13, Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 13 ELSE ulposx2 := 13 END;
4 :
Screen[10, Renx].char := car;
Screen[10, Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 10 ELSE ulposx2 := 10 END;
5 :
Screen[7, Renx].char := car;
Screen[7, Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 7 ELSE ulposx2 := 7 END;
6 :
Screen[17, Renx].char := car;
Screen[17, Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 17 ELSE ulposx2 := 17 END;
7 :
Screen[14, Renx].char := car;
Screen[14, Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 14 ELSE ulposx2 := 14 END;
8 :
Screen[11, Renx].char := car;
Screen[11, Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 11 ELSE ulposx2 := 11 END;
9 :
Screen[8, Renx].char := car;

```

```
Screen[8,Renx + 1].char := ' ';
IF Elev = 11 THEN ulposx1 := 8 ELSE ulposx2 := 8 END;
```

```
ELSE
```

```
END (* case Piso *);
```

```
END (* if Estado <> parado *);
```

```
END POSAUX;
```

```
PROCEDURE PosicionaElev();
(* posiciona el elevador *)
```

```
BEGIN
```

```
CASE Elev OF
```

```
11 :
```

```
Screen[ulposx1,58].char := ' ';
```

```
Screen[ulposx1,59].char := ' ';
```

```
Renx := 58;
```

```
POSAUX;
```

```
112:
```

```
Screen[ulposx2,73].char := ' ';
```

```
Screen[ulposx2,74].char := ' ';
```

```
Renx := 73;
```

```
POSAUX;
```

```
ELSE
```

```
END (* case *);
```

```
END PosicionaElev;
```

```
PROCEDURE Alarma(Tipo:CARDINAL);
(* envia un mensaje de alarma al video *)
```

```
VAR
```

```
MenAlarma : ARRAY[0..60] OF CHAR;
```

```
ElevStr : ARRAY[0..3] OF CHAR;
```

```
x : CARDINAL;
```

```
BEGIN
```

```
Delete(MenAlarma,0,Length(MenAlarma));
```

```
CASE Tipo OF
```

```
1 : Concat(MenAlarma,"Elevador Subiendo y Puerta Abierta",MenAlarma);
2 : Concat(MenAlarma,"Elevador Subiendo y Puerta Abriendo",MenAlarma);
3 : Concat(MenAlarma,"Elevador Subiendo y Puerta Cerrando",MenAlarma);
4 : Concat(MenAlarma,"Elevador Subiendo y estaba Bajando",MenAlarma);
5 : Concat(MenAlarma,"Elevador Bajando y Puerta Abierta",MenAlarma);
6 : Concat(MenAlarma,"Elevador Bajando y Puerta Abriendo",MenAlarma);
7 : Concat(MenAlarma,"Elevador Bajando y Puerta Cerrando",MenAlarma);
8 : Concat(MenAlarma,"Elevador Bajando y estaba Subiendo",MenAlarma);
9 : Concat(MenAlarma,"Elevador Parado entre 2 pisos",MenAlarma);
10 : Concat(MenAlarma,"Elevador con Puerta Abierta entre pisos",MenAlar-
```

```
111 : Concat(MenAlarma,"Elevador con Puerta Abriendo entre 2 pisos",MenA-
```

```
ma);
112 : Concat(MenAlarma,"Elevador 'Pasajero con Problemas'",MenAlarma);
```

```
ELSE
```

```
END (* case *);
```

```
CardToString(Elev,ElevStr,2);
```

```
Insert(ElevStr,MenAlarma,9);
```



```

FOR x:=4 TO 79 DO
  Screen[23,x].char := ' ';
END;
FOR x:=0 TO Length(MenAlarma) DO      (* escribe el mensaje *)
  Screen[23,x+4].char := MenAlarma[x]; (* de Alarma en pantalla *)
END; (* for *)

```

END Alarma;

```

VAR
  CODIGO      : BITSET;
  Estado      : (Subiendo,Bajando,Parado);
  Puerta      : (Abriendo,Cerrando,Abierta,Cerrada);
  Piso       : [1..9];
  Error       : CHAR;          (* indica si hubo o no error *)
  Cerror      : CHAR;          (* codigo de error si hubo *)
  CodigoOP    : CHAR;          (* codigo de operacion *)
  VarDigitales : CHAR;          (* num de variables digitales*)
  VarAnalogicas: CHAR;          (* num. de var. analogicas *)
  Canal       : CHAR;          (* num. de canal *)
  UTR         : CHAR;          (* num de utr *)
  Elev        : CARDINAL;       (* numero de elevador *)
  x,y         : CARDINAL;       (* auxiliares *)
  MenDeError  : ARRAY[0..70] OF CHAR; (* en caso de error en mens. *)
  Cod         : ARRAY[0..2] OF CHAR; (* auxiliar *)
  car         : CHAR;           (* representacion del elev. *)
  Point       : CARDINAL;
  ConDeMen    : CARDINAL;       (* contador de mensajes Puer.*)

```

```

BEGIN
  Concat(MenDeError,"Mensaje De      Codigo de OP      con Error tipo      ",MenDe
);

```

```

  Estado:=Parado; Piso:=2; Puerta:=Cerrada;
  CodigosRecibidos[21,0]:= 0;
  CodigosRecibidos[21,1]:= 0;
  CodigosRecibidos[21,2]:= 0;
  SetDeviceStatus(7,FALSE);out:=0;SetDeviceStatus(7,TRUE);Point := 0;
  LOOP

```

```

    ESPERA(men2);
    x:=0;y:=0;
    ConDeMen := NumDeMen;
    CODE(OFAH);NumDeMen := NumDeMen - ConDeMen; CODE(OFBH);
    WHILE ConDeMen <> 0 DO
      REPEAT
        IF Point < 50 THEN MensajePC[Point] := buffer[out] END;
        IF (MensajePC[Point] = CHR(4)) AND (x = 1) THEN
          y:=5;
        ELSE
          IF MensajePC[Point] = CHR(4) THEN
            x:=1;
          ELSE
            x:=0;
          END (* if *);
        END (* if *);
        INC(Point);
        SetDeviceStatus(7,FALSE);

```

```

out := (out + 1) MOD BufferSize;
SetDeviceStatus(7,TRUE);
UNTIL (y = 5) OR (out = in);
IF y = 5 THEN
Point := 0;
(* decodifica encabezado del mensaje *)
Error := MensajePC[2];
Error := MensajePC[3];
CodigoOP := MensajePC[4];
IF Error = CHR(6) THEN
CASE ORD(CodigoOP) OF
1:
; 2:
; 3:
; 21:
VarDigitales := MensajePC[5];
VarAnalogicas := MensajePC[6];
Canal := MensajePC[7];
UTR := MensajePC[8];
x := 0;
y := 10;

LOOP (* formo el codigo que me indica*)
(* el estado del sistema. *)
IF x = 8 THEN (* si ya son ocho variables *)
EXIT; (* termina. *)
END;
IF MensajePC[y] =CHR(1) THEN (* si la variable es 1 prendo e
INCL(CODIGO,x); (* bit correspondiente. *)
ELSE
EXCL(CODIGO,x);
END;
y:=y+2;
INC(x);
END (* loop *);
IF (5 IN CODIGO) AND (4 IN CODIGO) THEN Estado := Bajando
ELSIF
(5 IN CODIGO) THEN Estado := Subiendo
ELSIF
(4 IN CODIGO) THEN Estado := Parado
END (* if *);
IF (3 IN CODIGO) AND (NOT(2 IN CODIGO)) AND
(NOT(1 IN CODIGO)) AND (NOT(0 IN CODIGO))
THEN Piso := 5;
ELBIF
(NOT(3 IN CODIGO)) AND (2 IN CODIGO) AND
(1 IN CODIGO) AND (0 IN CODIGO) THEN Piso := 9;
ELSIF
(NOT(3 IN CODIGO)) AND (2 IN CODIGO) AND
(1 IN CODIGO) THEN Piso := 4;
ELSIF
(NOT(3 IN CODIGO)) AND (2 IN CODIGO) AND
(0 IN CODIGO) THEN Piso := 8;
ELSIF
(NOT(3 IN CODIGO)) AND (2 IN CODIGO)

```

```

                                THEN Piso := 3;
ELSIF
    (NOT(3 IN CODIGO)) AND (1 IN CODIGO) AND
    (0 IN CODIGO)
                                THEN Piso := 7;
ELSIF
    (NOT(3 IN CODIGO)) AND (1 IN CODIGO)
                                THEN Piso := 2;
ELSIF
    (NOT(3 IN CODIGO)) AND (0 IN CODIGO)
                                THEN Piso := 6;
ELSIF
    (NOT(3 IN CODIGO))
                                THEN Piso := 1;
END; (* if *)

x := ORD(CodigoOP);
CASE ORD(Canal) OF
  1:
    CASE ORD(UTR) OF
      1:
        INC(CodigosRecibidos[21,0]); (* canal 1*)
        INC(CodigosRecibidos[21,1]); (* utr 1*)
        Elev := 11;
      2:
        INC(CodigosRecibidos[21,0]); (* canal 1*)
        INC(CodigosRecibidos[21,2]); (* utr 2*)
        Elev := 12;
      3:
      5:
      ELSE
        END (* case utr *);
    ; 2:
    ; 3:
    ; 4:
    ELSE
      END (* case canal *);
IF (NOT((Estado = Subiendo) AND (Piso = 5)) AND
    (NOT((Estado = Bajando) AND (Piso = 1)))) THEN
  CASE Estado OF
    Subiendo :
      IF NOT(6 IN CODIGO) THEN
        Alarma(1); car := CHR(178);
      ELSE
        car := CHR(24);
      END;
    ; Bajando :
      IF NOT(6 IN CODIGO) THEN
        Alarma(5); car := CHR(177);
      ELSE
        car := CHR(25);
      END;
    ; Parado :
      IF (Piso = 6) OR (Piso = 7) OR
        (Piso = 8) OR (Piso = 9) THEN
        Alarma(9); car := CHR(176);

```

```

ELSE
    car := CHR(219);
END;

ELSE
END (* case estado *);
IF (NOT(6 IN CODIGO)) AND ((Piso = 6) OR (Piso = 7) OR
    (Piso = 8) OR (Piso = 9)) THEN
    Alarma(10);car := CHR(178)
ELSE
    car := CHR(219)
END;
IF 7 IN CODIGO THEN Alarma(12) END;
PosicionaElev();
END (* if *);
ELSE
    END (* case codigo de operacion *);
ELSE
    END (* if *);
END; (* if y = 5 *)
DEC(ConDeMen);
END; (* While condenen <>0 *)
END (* loop *);
END InterpretaMensajePC;

PROCEDURE VerificaRespPC();
(*****
(* Proceso que verifica si se recibio respuesta del procesador
de comunicaciones *)
*****)

VAR
    tt      : ARRAY[0..30] OF CHAR;
    MenAlarma : ARRAY[0..70] OF CHAR;
    Busy    : BOOLEAN;
    Cod     : ARRAY[0..2] OF CHAR;
    codigoaux,utraux,x : CARDINAL;
BEGIN
    Delete(MenAlarma,0,Length(MenAlarma));
    Concat(MenAlarma,"No Recibi Contestacion de      alCodigo de Operacion
enAlarma);
    LOOP
        ESPERA(men3);
        Busy := FALSE;
        codigoaux := ORD(MENSAJEaVER[0]);
        utraux := ORD(MENSAJEaVER[2]);
        IF (CodigosRecibidos[codigoaux,0] <> 0) AND
            (CodigosRecibidos[codigoaux,utraux] <> 0) THEN

            DEC(CodigosRecibidos[codigoaux,0]);
            DEC(CodigosRecibidos[codigoaux,utraux]);
            Busy := TRUE;

        END (* if *);

        IF NOT(Busy) THEN
            Delete(MenAlarma,26,2);

```

```

Delete(MenAlarma,52,2);
CardToString(ORD(MENSAJEaVER[1]),Cod,1);
Insert(Cod,MenAlarma,26);
CardToString(ORD(MENSAJEaVER[2]),Cod,1);
Insert(Cod,MenAlarma,27);
CardToString(ORD(MENSAJEaVER[0]),Cod,2);
Insert(Cod,MenAlarma,52);
FOR x:=4 TO 79 DO
    Screen[23,x].char := ' ';
END (* for *);
FOR x := 0 TO Length(MenAlarma) DO
    Screen[23,x+4].char := MenAlarma[x];
END (* for *);
ELSE
    (*tt="recibicodigo ";
CardToString(ORD(MENSAJEaVER[1]),Cod,1);
Concat(tt,Cod,tt);
CardToString(ORD(MENSAJEaVER[2]),Cod,1);
Concat(tt,Cod,tt);
FOR x:=4 TO 79 DO
    Screen[24,x].char := ' ';
END (* for *);
FOR x := 0 TO Length(tt) DO
    Screen[24,x+4].char := tt[x];
END (* for *); *)
END; (* if *)
END (* loop *);
END VerificaRespPC;

```

```
PROCEDURE MenuPri;
```

```
(*****)
```

```
(* Proceso que administra los menus de mensajes *)
```

```
VAR
```

```
Opcion:CARDINAL;
```

```
BEGIN
```

```
Rec.left := 1;
```

```
Rec.top := 3;
```

```
Rec.right := 50;
```

```
Rec.bottom:= 22;
```

```
LOOP
```

```
Scroll(Rec,0);
```

```
GotoXY(10,0);
```

```
WriteString("MENU PRINCIPAL");
```

```
GotoXY(3,1);
```

```
WriteString("*).- Para ");
```

```
GotoXY(14,1);
```

```
WriteString("3).- Mensajes");
```

```
GotoXY(29,1);
```

```
WriteString("^A BorraA");
```

```
GotoXY(45,1);
```

```
WriteString("^B BorraM");
```

```

GotoXY(58,1);
WriteString(" Opcion ---> ");
ESPERA(men1); StringToCard(men,Opcion,Busy);
CASE Opcion OF
  1:
  | 2:
  | 3:MenuMensajes;
  | 4:
  | 5:
  ELSE GotoXY(70,1);
END (* case *);
END; (* LOOP *)
END MenuPri;

```

```

PROCEDURE Maestro;
(*****)
(* Proceso que saca mensajes de el buffer general, y activa al
proceso que le debe dar servicio *)
(*****)

VAR
  ClaveDispositivo:CHAR;
  x,Point:CARDINAL;
BEGIN
  LOOP
    SACA(men);
    ClaveDispositivo:=men[0];
    IF ClaveDispositivo <> '1' THEN
      Delete(men,0,1);
    END;
    IF CompareStr(men,"*") = 0 THEN
      ParaTimer();
      StopReading();
      StopDevice();
      ESPERA(Terminar);
    ELSE
      CASE ClaveDispositivo OF
        '1':
          ENVIA(men2);
        | '2':
        | '3':
        | '4':
          ENVIA(men1);
        | '5':
          MENSAJEaVER := men;
          ENVIA(men3);
      END;
    END (* if *);
  END (* loop *);
END Maestro;

```

```

TYPE
  ScreenType =
    ARRAY[0..24] OF          (* filas *)
    ARRAY[0..79] OF          (* columnas *)
    RECORD char,attr:CHAR END; (* contenido *)

VAR
  Screen[0EB00H:0H]:ScreenType;

VAR
  Terminar,men1,men2,men3:SENAL;
  men,MensajePC,MENSAJEaVER : mensaje;
  CodigosRecibidos : ARRAY[0..25] OF
    ARRAY[0..2] OF CARDINAL;
  Busy : BOOLEAN;
  ulposx1,ulposx2 : CARDINAL;
  Renx : [0..78];

BEGIN
  FOR ulposx1 := 0 TO 25 DO          (*****
    CodigosRecibidos[ulposx1,0] := 0; (* Inicialización de *)
    CodigosRecibidos[ulposx1,1] := 0; (* la tabla de codigos *)
    CodigosRecibidos[ulposx1,2] := 0; (* recibidos *)
  END (* for *);                    (*****

  Rec.left := 53;                   (*****
  Rec.top := 5;                      (* *)
  Rec.right:= 63;                    (* *)
  Rec.bottom := 21;                  (* *)
  DibujaCuadro(Rec);                (* aqui dibujo los elevadores *)
  Rec.left := 68;                   (* *)
  Rec.top := 5;                      (* *)
  Rec.right:= 78;                    (* *)
  Rec.bottom := 21;                 (* *)
  DibujaCuadro(Rec);                (* *)
  FOR ulposx1 := 8 TO 18 DO          (* *)
    GotoXY(54,ulposx1);              (* *)
    FOR ulposx2:= 0 TO 8 DO          (* *)
      Write(CHR(196));               (* *)
    END;                              (* *)
    ulposx1:=ulposx1+2 ;              (* *)
  END;                                (* *)
  FOR ulposx1 := 8 TO 18 DO          (* *)
    GotoXY(69,ulposx1);              (* *)
    FOR ulposx2 := 0 TO 8 DO          (* *)
      Write(CHR(196));               (* *)
    END (* for *);                   (* *)
    ulposx1 := ulposx1+2;            (*****
  END;                                (*****
  GotoXY(54,4);
  WriteString("Elev 11");
  GotoXY(69,4);
  WriteString("Elev 12");
  GotoXY(52,7);
  Write('5');
  GotoXY(52,10);
  Write('4');

```

```

GotoXY(52,13);
Write('3');
GotoXY(52,16);
Write('2');
GotoXY(52,19);
Write('1');
GotoXY(67,7);
Write('5');
GotoXY(67,10);
Write('4');
GotoXY(67,13);
Write('3');
GotoXY(67,16);
Write('2');
GotoXY(67,19);
Write('1');
Rec.left := 0;
Rec.top := 2;
Rec.right := 79;
Rec.bottom := 22;
DibujaCuadro(Rec);
Screen[16,58].char := CHR(219);
Screen[16,59].char := CHR(219);
Screen[16,73].char := CHR(219);
Screen[16,74].char := CHR(219);
GotoXY(1,23);WriteString("AL:");
GotoXY(1,24);WriteString("ME:");
(* *)
Inicializa(Terminar); (* *)
Inicializa(men1); (* inicializa senales *)
Inicializa(men2); (* *)
Inicializa(men3); (* *)
(*****)
men := ' ';
ulposx1:=16;
ulposx2:=16;
SetDeviceStatus(3, TRUE);
SetDeviceStatus(4, TRUE);
StartDevice();
ComienzaTimer();
StartReading();
CreaProceso(Maestro, 16384);
CreaProceso(MenuPri,16384);
CreaProceso(InterpretaMensajePC,16384);
CreaProceso(VerificaRespPC,16384);
LOOP
  IF CompareStr(men,"*") = 0 THEN EXIT END;
END;
StopReading;
StopDevice;
ParaTimer;
SetDeviceStatus(6,TRUE);
ENABLE;
END Monitor2.

```



DEFINITION MODULE utilerias;

EXPORT QUALIFIED criticalSectionPtr, ConvFechaADias,  
ConvHoraAHoras, SumaFechaHora,  
ConvStringToHora, ConvStringToFecha,  
DameHoraSistema, DameFechaSistema;

TYPE

BooleanPtr = POINTER TO BOOLEAN; -|

VAR

criticalSectionPtr: BooleanPtr;

PROCEDURE DameHoraSistema (VAR HORA, MINUTO, SEGUNDO: CARDINAL);

PROCEDURE DameFechaSistema (VAR ANIO, MES, DIA: CARDINAL) ;

PROCEDURE ConvFechaADias (dia, mes, anio: CARDINAL; VAR SumaDias: CARDINAL) ;

PROCEDURE ConvHoraAHoras (horas, mins, segs: ARRAY OF CHAR; VAR Horas : REAL)

(\* este procedimiento convierte una hora compuesta por HH:MM:SS  
en Horas

\*)

PROCEDURE SumaFechaHora (Dias: CARDINAL; Horas: REAL; VAR TotalHoras: REAL);

(\* Este procedimiento se encarga sumar las horas en los dias  
mas las horas dadas e indica cuantas horas han pasado  
desde 1984 a la fecha y hora dada

\*)

PROCEDURE ConvStringToFecha (Fecha : ARRAY OF CHAR;

VAR DiaCard,

MesCard,

AnioCard: CARDINAL): BOOLEAN ;

PROCEDURE ConvStringToHora (str: ARRAY OF CHAR;

VAR hh, mm, ss: CARDINAL): BOOLEAN ;

(\* Este procedimiento se encarga de convertir una hora  
dada como string a numerica y valida que este dentro de  
rangos permitidos \*)

END utilerias.

## IMPLEMENTATION MODULE utilerias;

(\*

Title : utilerias

Comment : Este modulo provee diversos procedimientos que son utiles a diversos modulos, procedimientos como DameHoraSistema, el cual me da la hora del sistema, ConvStringToHora, el cual valida una hora dada en forma de string y entrega el resultado en cardinal, Etc.

LastEdit: 8 de Abril de 1987

Author : Felipe Verdalet Guzman

System : LOGITECH MODULA-2/86

\*)

```

FROM SYSTEM IMPORT ADR, ADDRESS, SETREG, GETREG, SWI, AX, ES, BX, DOSCALL;
FROM NumberConversion IMPORT StringToCard;
FROM Strings IMPORT Length, Copy, Concat;
FROM RealConversions IMPORT StringToReal;
FROM Conversions IMPORT ConvertCardinal;
TYPE

```

```

Register =
RECORD
CASE BOOLEAN OF
TRUE :
X : CARDINAL;
| FALSE :
L, H : CHAR;
END;
END;

```

VAR

aux:ADDRESS;

Pausa:CHAR;

```

PROCEDURE DameHoraSistema(VAR HORA,MINUTO,SEGUNDO:CARDINAL) ;
(* este procedimiento se encarga de obtener la hora del
del sistema y regresarla en las variables HORA,MINUTO,
SEGUNDO *)

```

VAR

horaminuto,segmiliseg:Register;

BEGIN

(\* Este llamado al DOS obtiene la hora del sistema \*)

DOSCALL(2CH,horaminuto.X,segmiliseg.X);

HORA := ORD(horaminuto.H);

MINUTO := ORD(horaminuto.L);

SEGUNDO := ORD(segmiliseg.H);

END DameHoraSistema;

```

PROCEDURE DameFechaSistema(VAR ANIO,MES,DIA:CARDINAL) ;
(* esta rutina se encarga de obtener la fecha del sistema
y la regresa en las variables ANIO,MES,DIA *)

```

VAR

year,monthday:Register;

BEGIN

(\* Traer la fecha del sistema \*)

DOSCALL(2AH,year.X,monthday.X);

ANIO := year.X;

MES := ORD(monthday.H);

DIA := ORD(monthday.L);

END DameFechaSistema;

```

PROCEDURE ConvFechaADias(dia,mes,anio:CARDINAL; VAR SumaDias:CARDINAL) ;

```

```

anioaux : CARDINAL;
mesaux   : CARDINAL;

BEGIN
  (* Tomo Como Base 1984 ya que es año bisiesto,
  La Rutina me indica cuantos días han transcurrido
  de 1984 a la fecha *)
  anioaux := 0;
  mesaux  := 0;
  SumaDias := 0;
  AñoBisiesto := 0;
  año     := año-1900;
  FOR anioaux := 84 TO año-1 DO
    IF ((anioaux MOD 4) = 0) THEN
      AñoBisiesto := 1;
    ELSE
      AñoBisiesto := 0;
    END (* if *);
    SumaDias := SumaDias + 365 + AñoBisiesto;
  END (* for *);
  FOR mesaux := 1 TO mes-1 DO
    CASE mesaux OF
      01: (* Enero *)
        SumaDias := SumaDias + 31;
      | 02: (* Febrero *)
        IF ((año MOD 4) = 0) THEN
          SumaDias := SumaDias + 29; (* si es bisiesto *)
        ELSE
          SumaDias := SumaDias + 28; (* si no es bisiesto *)
        END (* if *);
      | 03: (* Marzo *)
        SumaDias := SumaDias + 31;
      | 04: (* Abril *)
        SumaDias := SumaDias + 30;
      | 05: (* Mayo *)
        SumaDias := SumaDias + 31;
      | 06: (* Junio *)
        SumaDias := SumaDias + 30;
      | 07: (* Julio *)
        SumaDias := SumaDias + 31;
      | 08: (* Agosto *)
        SumaDias := SumaDias + 31;
      | 09: (* Septiembre *)
        SumaDias := SumaDias + 30;
      | 10: (* Octubre *)
        SumaDias := SumaDias + 31;
      | 11: (* Noviembre *)
        SumaDias := SumaDias + 30;
      | 12: (* Diciembre *)
        SumaDias := SumaDias + 31;
    END (* case *);
  END (* for *);
  SumaDias := SumaDias + día;
END ConvFechaADias;

PROCEDURE ConvHoraAHoras(horas,mins,segs:ARRAY OF CHAR; VAR Horas : REAL) ;
  (* este procedimiento convierte una hora compuesta por HH:MM:SS
  en Horas
  *)
  VAR
    horaux,minaux,segaux:REAL;
    Done:BOOLEAN;
BEGIN
  StringToReal(horas,horaux,Done); (* convierto las horas a Real *)
  StringToReal(mins,minaux,Done); (* convierto los minutos a Real *)

```

```

segaux := segaux/3600.0; (* convierto minutos a horas *)
minaux := minaux/60.0; (* convierto minutos a horas *)
Horas:= horaux + minaux + segaux; (* sumo las horas *)
END ConvHoraAHoras;

```

```

PROCEDURE SumaFechaHora(Dias:CARDINAL; Horas:REAL; VAR TotalHoras:REAL);
(* Este procedimiento se encarga de sumar las horas en los dias
mas las horas dadas e indica cuantas horas han pasado
desde 1984 a la fecha y hora dada
*)

```

```

*)
-]
VAR
diasaux : REAL;
diasaux1: ARRAY [0..6] OF CHAR;
Done:BOOLEAN;
BEGIN
Dias := Dias * 24; (* convierto los dias a horas *)
ConvertCardinal(Dias,7,diasaux1); (* convierto los dias a string *)
StringToReal(diasaux1,diasaux,Done); (* convierto el string a Real *)

TotalHoras := diasaux + Horas; (* obtengo el total de horas *)
(* transcurridos desde 1984 *)
END SumaFechaHora;

```

```

PROCEDURE ConvStringToFecha(Fecha : ARRAY OF CHAR;
VAR DiaCard,
MesCard,
AnioCard:CARDINAL):BOOLEAN;
(* este procedimiento se encarga de validar que una fecha sea dada
correctamente, chequeando que el anio no sea menor que el del
sistema (es importante que la fecha del sistema sea la correcta)
ademas chequea que los meses y los dias sean correctos, tambien
toma en cuenta los años bisiestos,
Entrada : Fecha en forma de string;
Salida : Cierto si es correcta y ademas la fecha convertida
a Anio, Mes, Dia.
Falso si no fue correcta.
*)

```

```

*)
VAR
ANIO,MES,DIA:CARDINAL; (* Contienen la fecha del sistema *)
Dia,Mes:ARRAY [0..1] OF CHAR;
Anio:ARRAY[0..3] OF CHAR;
Done:BOOLEAN;
meses: SET OF [1..12];
AnioBisiesto:BOOLEAN;
T:CARDINAL;
Date:ARRAY[0..7] OF CHAR;
BEGIN
AnioBisiesto := FALSE;
IF Length(Fecha) <> 8 THEN
RETURN(FALSE);
ELSE
Copy(Fecha,0,2,Dia);
Copy(Fecha,3,2,Mes);
Copy(Fecha,6,2,Anio);
Concat('19',Anio,Anio);
Concat(Dia,Mes,Date);
Concat(Date,Anio,Date);
FOR T:=0 TO (Length(Date)-1) DO
IF (Date[T] < '0') OR (Date[T] > '9') THEN RETURN(FALSE): END;
END; (* for *)

```

```

DameRechabistema(ANIO,MES,DIA);
IF (AnioCard MOD 4) = 0 THEN MesAnioBisiesto := TRUE; END;
IF ( AnioCard >= ANIO) THEN
  IF (MesCard >0) AND (MesCard <13) THEN
    IF (DiaCard >0) AND (DiaCard<32) THEN
      IF MesCard = 2 THEN
        IF NOT(AnioBisiesto) AND (DiaCard = 29) THEN
          RETURN(FALSE);
        END; (* if not bisiesto *)
        END; (* if febrero *)
        RETURN(TRUE);
      ELSE
        RETURN(FALSE);
      END; (* if dia en dias *)
    ELSE
      RETURN(FALSE);
    END (* if mes en meses *);
  ELSE
    RETURN(FALSE);
  END (* if anio > anioactual *);
END (* if fecha <> B *);
END ConvStringToFecha;

PROCEDURE ConvStringToHora(str:ARRAY OF CHAR;
                          VAR hh,mm,ss:CARDINAL):BOOLEAN ;
(* Este procedimiento se encarga de convertir una hora
dada como string a numerica y valida que este dentro de
rangos permitidos *)
VAR
  hh1,mm1,ss1:ARRAY[0..1] OF CHAR;
  Done : BOOLEAN;
  tiempo:ARRAY[0..5] OF CHAR;
  t:CARDINAL;
BEGIN
  IF Length(str) <> 8 THEN RETURN(FALSE); END;

  Copy(str,0,2,hh1);
  Copy(str,3,2,mm1);
  Copy(str,6,2,ss1);
  Concat(hh1,mm1,tiempo);
  Concat(tiempo,ss1,tiempo);
  FOR t:=0 TO (Length(tiempo)-1) DO
    IF (tiempo[t] < '0') OR (tiempo[t] > '9') THEN RETURN(FALSE); END;
  END ; (* for *)
  StringToCard(hh1,hh,Done);
  StringToCard(mm1,mm,Done);
  StringToCard(ss1,ss,Done);
  IF (hh >= 0) AND (hh <24) AND (mm >= 0) AND (mm <60) AND
    (ss >=0) AND (ss<60) THEN
    RETURN(TRUE);
  ELSE
    RETURN(FALSE);
  END; (* if *)
END ConvStringToHora;

```

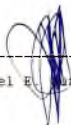
BEGIN

```

SETREG(AX, 3400H);
SWI(21H);
GETREG(ES, aux.SEGMENT);
GETREG(BX, aux.OFFSET);
CriticalSectionPtr := BooleanPtr(aux);
; utilerias.

```

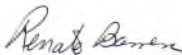
El jurado designado por la sección de Computación del Departamento de Ingeniería Eléctrica del Centro de Investigación y de Estudios Avanzados del Instituto Politécnico Nacional, aprobó esta tesis el 23 de Septiembre de 1987.



-----  
Dr. Manuel E. Guzmán Rentería



-----  
Dr. Armando Maldonado Talamantes



-----  
Dr. Renato Barrera Rivera

CENTRO DE INVESTIGACION Y DE ESTUDIOS AVANZADOS DEL  
INSTITUTO POLITÉCNICO NACIONAL

**BIBLIOTECA DE INGENIERIA ELECTRICA**  
FECHA DE DEVOLUCION

*El lector está obligado a devolver esta libro  
antes del vencimiento de préstamo señalado  
por el último sello.*

30 SET. 1988

DEVOLUCION





